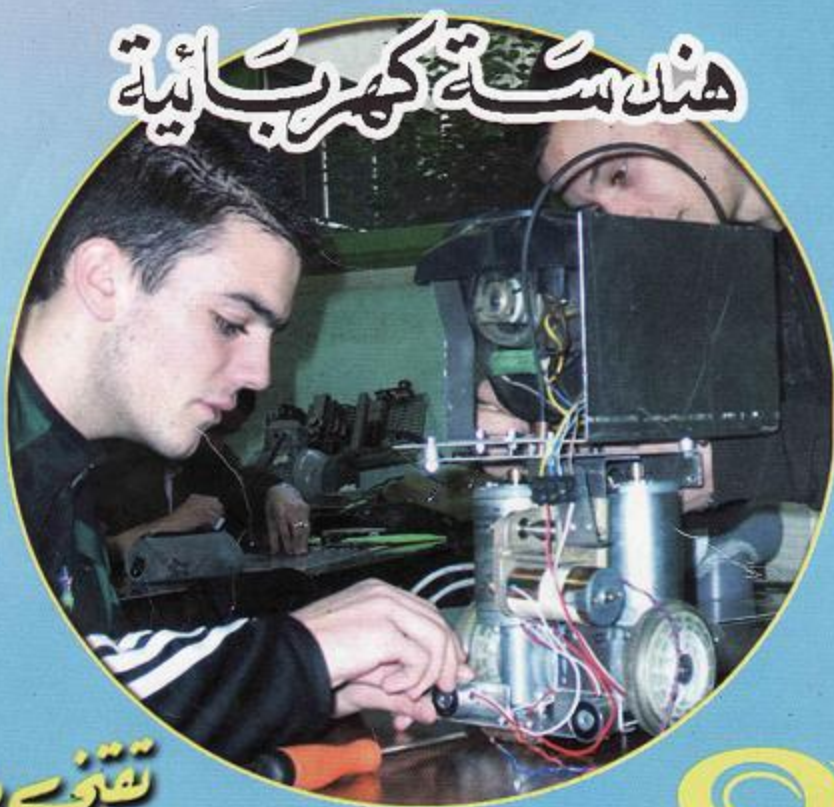


كتاب التكنولوجيا

هندسة كهربائية



تقنية رياضية

3 AS

السنة الثالثة ثانوي



وفى المنهاج الجديد لوزارة التربية الوطنية

نسخة الكترونية مقدمة من طرف منتديات خريطة التعليمية Educ40

الكتاب التكنولوجيا

هندسة كهربائية

تقني رياضي
3AS

تأليف وإعداد

سفيان عاشور: أستاذ مهندس

الطبيب سلمان: أستاذ مهندس

حسية مناصر: أستاذة مهندسة

تحت إشرافه مفتشي المادة

براهم لبطاحي

السعيد بن سالم

دار النشر للطباعة والنشر والتوزيع

الطريق الوطنية رقم 1 - 33000 - 021



بسم الله الرحمن الرحيم تقديم

المنهاج و الكتاب

هذا الكتاب دعامة من دعائم المنهاج الجديد لأقسام السنة الثالثة تقني رياضي فرع هندسة كهربائية ، نجد فيه كل المفاهيم الضرورية اللازمة لفهم الوظائف الأولية للكهرباء.

ترتكز المقاربة بالمشاريع المقترحة على أنظمة حقيقية تجعل المتعلم في وضعية إشكالية ترغمه على النشاط لإيجاد الإجابات والحلول المناسبة ، و تسهل إلى حد كبير عمل الأستاذ.

إنه الكتاب الثاني من سلسلة تكنولوجيا الهندسة الكهربائية ، وهو يهدف أساسا إلى تحقيق جملة من الكفاءات:

- أن يكتسب المتعلم القدرة على الإعلام ، والاتصال و استغلال الوثائق و المستندات.
- أن يتمكن المتعلم من تحليل نظام تقني أو عنصر تقني موضوع الدراسة في النظام.
- أن يتعرف المتعلم على الهياكل المادية في نظام تقني والتي تسمح بانجاز الوظائف الموجودة.
- أن يستطيع المتعلم تحليل تشغيل النظام التقني أو العنصر التقني موضوع الدراسة في النظام.
- أن يوظف معلوماته ومكتسباته في إبداع و إنجاز نظام تقني أو عنصر تقني بسيط آلي أو غير آلي ، أو جهاز تحكم وفق معطيات دفتر الشروط.

محتويات الكتاب

لقد أنجز هذا الكتاب بهدف إعطاء المتعلمين المفاهيم الأساسية في مجالات الإلكترونيك و الإلكترونيات و الأليات حسب خطوات مشروع لتنمية روح الاستقلالية و المبادرة عند المتعلم في تسيير مختلف نشاطاته. لقد عملنا على جعل محتوياته تتماشى و روح المنهاج الجديد في إطار الإصلاح الشامل لمنظومتنا التربوية ، فقدمنا العناصر الضرورية لإعجاز نشاطات تعلم متنوعة : تجريبية ، وصيفية ، توثيقية و باستعمال الإعلام الألي.

هذا الكتاب موجه نحو اكتساب الطرق الملائمة لفهم الأنظمة ، فهو يدمج و ينظم و يهيكل المعارف اللازمة للتدخل في نظام حقيقي أو جزء من نظام تقني أو عنصر تقني في نظام.

الهيكلية المعتمدة في كل فصل لا تمثل بالضرورة نموذجا بيداغوجيا وحيدا ، لكنها تمنح الإطار المنطقي لدراسة الأنظمة.

صمم الكتاب بطريقة تتماشى مع البرنامج الجديد لوزارة التربية الوطنية الذي هو تطوير (في المحتوى العلمي و في النظرية البيداغوجية) للبرنامج السابق لشعبة التكنولوجيا فرع هندسة كهربائية الذي كان مبنيًا على الأنظمة الآلية و على التحكم في تشغيلها .

مع هذا الكتاب الجديد ، و كتاب السنة الثانية تقني رياضي فرع هندسة كهربائية ، إستراتيجية بيداغوجية توضع حيز التنفيذ بمنظور المقاربة بالكفاءات و العمل وفق خطوات مشروع حتى يتمكن المتعلم إلى الوصول (أو تحقيق) الكفاءات المنتظرة ، وهو يحتوي على سبعة محاور :

- 1- وظيفة الغاية
- 2- وظيفة الإستطاعة
- 3- وظيفة تنظيم الإستطاعة
- 4- إكتساب ، تحويل المعلومات و الترشيح
- 5- المنطق التوافقي
- 6- وظيفة التحكم
- 7- الإدارات المنطقية المبرمجة على شكل دارات منتجة

شكرات

- نتقدم بالشكر الجزيل لكل الذين ساهموا في إعجاز هذا الكتاب من قريب أو من بعد وبتكرهم :
- السيد مغزي مفتش التربية و التكوين و رئيس اللجنة المتخصصة للهندسة الكهربائية على نصائحه و توجيهاته .
 - السيد تدلاوي فيصل إلياس مدير متقنة بوفاريك القديمة باحثان مؤسسته لجنة التأليف .
 - السيد بوسعود مفران مفتش التربية و التكوين هندسة كهربائية على نصائحه و توجيهاته .
 - السيدة يحيواي أساتذة مهندسة في متقن قصر البخاري على مساهمتها القيمة .

دليل استعمال الكتاب +



القرص المرافق للكتاب

عنوان الفصل
عنصر موضوع
الدراسة

مرجع الشكل
(رقم الفصل - رقم الشكل)

تصميم أو جهاز

نتيجة

نشاط

تمرين تطبيقي

تمارين بإجابات مختصرة

تمارين

14 وظيفة الكهنة



1.1 للمزيد تفحص القرص المرافق مرجع

تجربة: تحديد سرعة الصوت في الهواء
- تحديد سرعة الصوت في الهواء باستخدام جهاز تحديد سرعة الصوت.
- تحديد سرعة الصوت في الهواء باستخدام جهاز تحديد سرعة الصوت.

تجربة: تحديد سرعة الصوت في الهواء
- تحديد سرعة الصوت في الهواء باستخدام جهاز تحديد سرعة الصوت.
- تحديد سرعة الصوت في الهواء باستخدام جهاز تحديد سرعة الصوت.

تمارين: تحديد سرعة الصوت في الهواء
- تحديد سرعة الصوت في الهواء باستخدام جهاز تحديد سرعة الصوت.
- تحديد سرعة الصوت في الهواء باستخدام جهاز تحديد سرعة الصوت.

تمارين: تحديد سرعة الصوت في الهواء
- تحديد سرعة الصوت في الهواء باستخدام جهاز تحديد سرعة الصوت.
- تحديد سرعة الصوت في الهواء باستخدام جهاز تحديد سرعة الصوت.



تمارين بأجوبة اختيارية
(QCM)

رقم الفصل

مدخل الفصل

تصميم ميدني ،

نظام ، دائرة

كهربائية (

صورة

المفاهيم الأساسية

قوانين

توجيه نحو المرجع في

القرص المرافق أو داخل

الكتاب

ملاحظة

تمارين

تمارين بإرشادات للحل

تمارين محلولة

لاكتساب طريقة الحل

فهرس الجزء الاول

Educ40

Page 5/70

العناوين

رقم الصفحة

مقدمة

دليل استعمال الكتاب

1

وظيفة التغذية 05

2

تحويل الطاقة الكهربائية 18

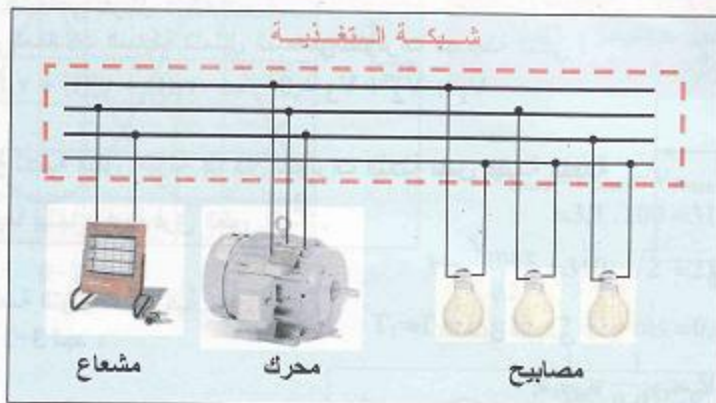
3

وظيفة الاستطاعة 30

4

وظيفة تضخيم الاستطاعة

وظيفة التغذية



الشكل 1-1 / محاسن التغذية ثلاثية الطور :

الآلات ثلاثية الأطوار لها استطاعات أكبر بـ 50% من الآلات أحادية الطور من نفس الكتلة و بالتالي يكون ثمنها أقل (يتناسب الثمن طرديا مع كتلة الآلة) .
عند نقل الطاقة الكهربائية ، تكون الضياعات أقل في الثلاثي الطور .



الشكل 2-1

2/ شبكة التوزيع ثلاثية الطور المتزنة :

يتم التوزيع عن طريق أربعة (4) نواقل (أسلاك) :

- ثلاثة نواقل للأطوار و يرمز لها بـ 1, 2, 3 أو A, B, C أو R, S, T
- ناقل الحيادي و يرمز له بـ N .

3/ التمثيل البياني لشبكة التوترات ثلاثية الطور المتزنة :

بين نواقل شبكة التوزيع ثلاثية الطور هناك ستة (6)
توترات متوفرة :

- V_1, V_2, V_3 : توترات بسيطة بين الأطوار و الحيادي
- U_{12}, U_{23}, U_{31} : توترات مركبة بين الأطوار .

1-3/ دراسة التوترات البسيطة :

- التمثيل البياني :

التوترات متساوية فيما بينها بزاوية $\frac{2\pi}{3}$

و لها نفس القيمة الفعالة .

- المعادلات الزمنية :

$$v_1(t) = V\sqrt{2} \sin(\omega t)$$

$$v_2(t) = V\sqrt{2} \sin(\omega t - \frac{2\pi}{3})$$

$$v_3(t) = V\sqrt{2} \sin(\omega t - \frac{4\pi}{3})$$

الشكل 4-1

(V : التوتر الفعال) ، (التوتر الأعظمي) $V_{max} = V\sqrt{2}$ Educ40

(ω : النبض ، f : تواتر الشبكة ، T : الدور) $\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$ Page 7/70

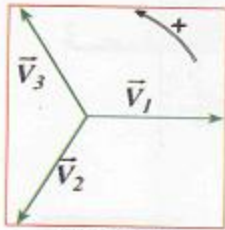
• التمثيل الشعاعي لفريزل :

نستنتج من المعادلات السابقة التمثيل الشعاعي للتوترات البسيطة التالي :

$$\vec{V}_1 + \vec{V}_2 + \vec{V}_3 = \vec{0} \Rightarrow v_1(t) + v_2(t) + v_3(t) = 0$$

• تعريف :

تكون الشبكة ثلاثية الطور **متزنة** إذا كان للتوترات الثلاثة نفس القيمة الفعالة و متطابقة فيما بينها بزاوية فرق الطور $\frac{2\pi}{3}$.

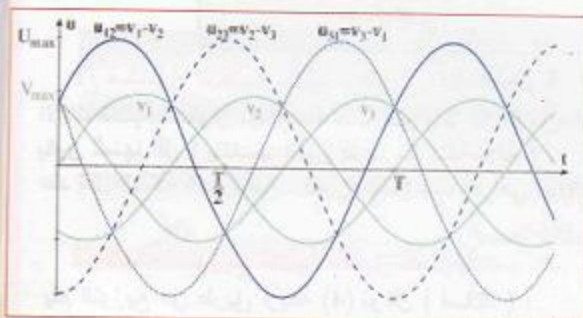


الشكل 5-1

2-3 / دراسة التوترات المركبة :

من الشكل 3-1 نجد :

• التمثيل البياني :



الشكل 6-1

$$u_{12} = v_1 - v_2 \Rightarrow \bar{U}_{12} = \bar{V}_1 - \bar{V}_2$$

$$u_{23} = v_2 - v_3 \Rightarrow \bar{U}_{23} = \bar{V}_2 - \bar{V}_3$$

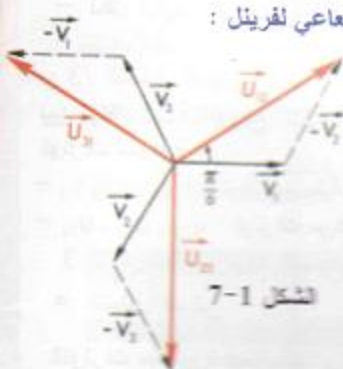
$$u_{31} = v_3 - v_1 \Rightarrow \bar{U}_{31} = \bar{V}_3 - \bar{V}_1$$

• المعادلات الزمنية :

$$u_{12}(t) = U\sqrt{2} \sin(\omega t + \frac{\pi}{6})$$

$$u_{23}(t) = U\sqrt{2} \sin(\omega t - \frac{\pi}{2})$$

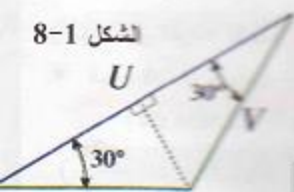
$$u_{31}(t) = U\sqrt{2} \sin(\omega t - \frac{7\pi}{6})$$



الشكل 7-1

4 / العلاقة بين التوتر البسيط (V) و التوتر المركب (U) :

الشكل 8-1

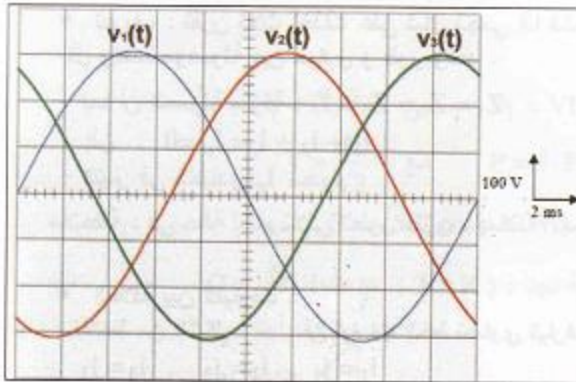


$$U = 2V \cos 30 = 2V \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$U = V \sqrt{3}$$

للمزيد تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 1-1 » « Réf 1-2 »

ملاحظة : شبكة التوزيع ثلاثية الطور المستعملة في الجزائر هي : 50 Hz , V



الشكل 9-1

تمرين تطبيقي :

نمنا بمعاينة المقادير البسيطة باستعمال جهاز راسم الاهتزاز فتحصلنا على الإشارات الممثلة في الشكل 9-1 :

عين : السعة ، الدور ، التواتر وزاوية فرق الطور لكل إشارة .

الحل :

$$V_{1max} = V_{2max} = V_{3max} = 3,1 \cdot 100 = 310 \text{ V}$$

$$V = \frac{V_{max}}{\sqrt{2}} = 310 \cdot \sqrt{2} = 219,2 \approx 220 \text{ V}$$

$$T_1 = T_2 = T_3 = 10 \cdot 2 = 20 \text{ ms} = 0,02 \text{ s} \quad \text{الدور :}$$

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{0,02} = 50 \text{ Hz} \quad \text{التواتر :}$$

فرق الطور : الفارق الزمني بين الإشارتين $v_1(t)$ و $v_2(t)$ هو θ حيث : $\theta = 3,3 \cdot 2 = 6,6 \text{ ms}$

$$\phi = \frac{2\pi}{T} \cdot \theta = \frac{2\pi}{3} \text{ rad} \quad \text{إذن فرق الطور } \phi \text{ بين الإشارتين هو :}$$

$$\frac{4\pi}{3} \text{ rad} \quad \text{و بنفس الطريقة نجد : فرق الطور بين الإشارتين } v_1(t) \text{ و } v_3(t) \text{ هو}$$

$$\frac{2\pi}{3} \text{ rad} \quad \text{و فرق الطور بين الإشارتين } v_2(t) \text{ و } v_3(t) \text{ هو}$$

5/ تغذية حمولة ثلاثية الطور المتزنة :

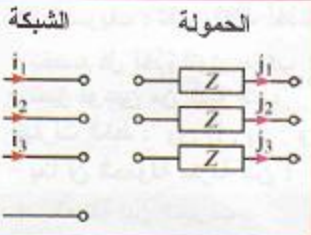
تعريف :

حمولة ثلاثية الطور : هي حمولة متكونة من ثلاثة عناصر متماثلة ممانعتها Z .

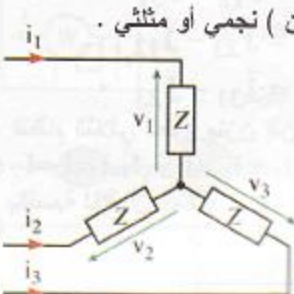
متزنة : لأن العناصر الثلاثة متماثلة .

تيارات الخط : هي التيارات المارة في نواقل الشبكة ثلاثية الطور و يرمز لها بـ I .

تيارات الطور : هي التيارات المارة في العناصر Z للحمولة ثلاثية الطور و يرمز لها بـ I .



الشكل 10-1



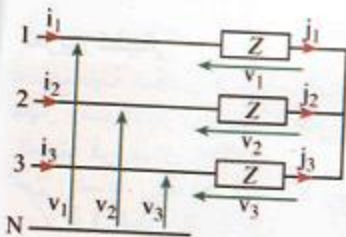
الشكل 11-1

ملاحظة : يمكن ربط الشبكة و الحمولة بطريقتين مختلفتين : ربط (إقران) نجمي أو مثلثي .

5-1/ الحمولة إقران نجمي :

• التركيب :





الشكل 12-1

• تعريف : تفرق ثلاث آخذات على شكل نجمي إذا كانت كل واحدة متصلة بين حيادي و طور واحد .

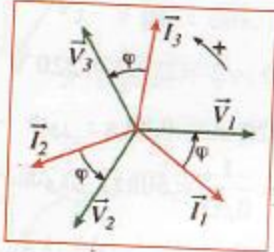
- بما أن الحمولة متزنة : $Z_1 = Z_2 = Z_3 = Z$

إذن : $i_1 + i_2 + i_3 = i_n = 0$

- التيار في الحيادي i_n معدوم .

ملاحظة : في حالة نظام ثلاثي الطور متزن ، يمكننا الاستغناء عن ناقل الحيادي .

• التمثيل الشعاعي :



الشكل 13-1

• العلاقة بين التيارات :

نلاحظ من الشكل أن تيارات الخط تساوي تيارات الطور :

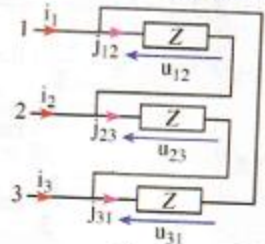
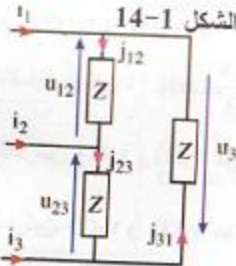
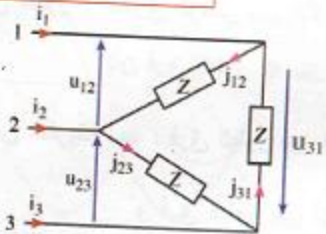
$$i_1 = j_1, i_2 = j_2, i_3 = j_3$$

بما أن الحمولة و الشبكة متزنتان إذن : $I_1 = I_2 = I_3 = I = J$

في حالة إقران نجمي لدينا : $I = J$

5-2/ الحمولة إقران مثلي :

• التركيب :



• الرمز : Δ

• تعريف : تفرق ثلاث آخذات على شكل مثلي إذا كانت كل واحدة مربوطة بين طورين .

- تخضع كل آخذة لتوتر مركب : $U = V\sqrt{3}$

- تميز نوعين من التيارات :

تيارات الخط : i_1, i_2, i_3 و تيارات الطور (التيارات في الآخذات) : j_{12}, j_{23}, j_{31}

- بما أن الحمولة متزنة إذن : $i_1 + i_2 + i_3 = 0$ و $j_{12} = j_{23} = j_{31}$

• العلاقة بين التيارات :

من الشكل 14-1 نجد :

$$i_1 = j_{12} - j_{31} \Rightarrow \bar{I}_1 = \bar{J}_{12} - \bar{J}_{31}$$

$$i_2 = j_{23} - j_{12} \Rightarrow \bar{I}_2 = \bar{J}_{23} - \bar{J}_{12}$$

$$i_3 = j_{31} - j_{23} \Rightarrow \bar{I}_3 = \bar{J}_{31} - \bar{J}_{23}$$

النظام الثلاثي الطور متزن إذن :

$$J_{12} = J_{23} = J_{31} = J \text{ و } I_1 = I_2 = I_3 = I$$

بالنسبة للإقران المثلي ، تكون العلاقة بين I و J مثل العلاقة بين U و V :

$$I = J\sqrt{3}$$



الشكل 15-1

1-6/ تركيب نجمي متزن :

- الاستطاعة الفعالة في الطور الواحد : $P_1 = VI \cos \varphi$ مع $\varphi = (\vec{I}, \vec{V})$ - الاستطاعة الفعالة الكلية : $P = 3 \cdot P_1 = 3VI \cos \varphi$ مع $V = \frac{U}{\sqrt{3}}$ - الاستطاعة الفعالة في حالة إقران نجمي : $P = \sqrt{3} UI \cos \varphi$ (W)- الاستطاعة الارتكاسية الكلية : بنفس الطريقة نجد : $Q = \sqrt{3} UI \sin \varphi$ (VAR)

- الاستطاعة الظاهرية الكلية :

$$S^2 = P^2 + Q^2$$

$$S = \sqrt{P^2 + Q^2}$$

$$S = \sqrt{3U^2 I^2 \cos^2 \varphi + 3U^2 I^2 \sin^2 \varphi}$$

$$S = \sqrt{3} UI \text{ (VA)}$$

- عامل الاستطاعة : مثل النظام أحادي الطور ، عامل الاستطاعة هو نسبة الاستطاعة الفعالة على

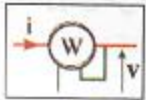
$$f_p = K = \frac{P}{S} = \cos \varphi \quad \text{الاستطاعة الظاهرية}$$

2-6/ تركيب مثلثي متزن :

- الاستطاعة الفعالة في الطور الواحد : $P_1 = UJ \cos \varphi$ مع $\varphi = (\vec{J}, \vec{U})$ - الاستطاعة الفعالة الكلية : $P = 3 \cdot P_1 = 3UJ \cos \varphi$ مع $J = \frac{I}{\sqrt{3}}$ - الاستطاعة الفعالة في حالة إقران مثلثي : $P = \sqrt{3} UI \cos \varphi$ (W)- الاستطاعة الارتكاسية الكلية : بنفس الطريقة نجد : $Q = \sqrt{3} UI \sin \varphi$ (VAR)- الاستطاعة الظاهرية الكلية : $S = \sqrt{3} UI \text{ (VA)}$ - عامل الاستطاعة : $f_p = K = \cos \varphi$

ملاحظة : مهما يكن نوع الإقران ، تعبر الاستطاعات بدلالة : التوتر المركب U و تيار الخط I

7/ قياس الاستطاعة الفعالة في الثلاثي الطور : الواطومتر



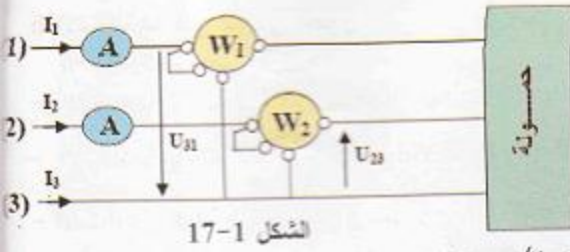
يسمح الواطومتر بقياس الاستطاعة الفعالة P في النظام الأحادي والثلاثي الطور .
 يحمل الجهاز أربعة موابط : مربيطين لقياس التوتر و مربيطين لقياس التيار .
 إن يتحقق نوعان من الربط : ربط على التفرع (مثل الفولطومتر) لقياس التوتر
 و ربط على التسلسل (مثل الأمبيرمتر) لقياس التيار .



1-7/ طريقة الواطومتر الواحد :

لقياس الاستطاعة الفعالة الكلية P الممتصة من طرف حمولة متزنة نقيس الاستطاعة في خط واحد ثم نضرب القيمة المقاسة في 3 .

$$P = 3 \cdot P_1$$



7-2) طريقة الواطمترين :

• قياس الاستطاعة الفعالة :

حسب تمثيل فريزل : (الشكل 18-1)

- استطاعة الواطمتر 1 (P_1) :

$$P_1 = U \cdot I \cdot \cos(\bar{I}_1, \bar{U}_{31}) = U \cdot I \cdot \cos \alpha_1 \quad (1)$$

- استطاعة الواطمتر 2 (P_2) :

$$P_2 = U \cdot I \cdot \cos(\bar{I}_2, \bar{U}_{23}) = U \cdot I \cdot \cos \alpha_2 \quad (2)$$

بما أن الحمولة متزنة إذن : $Z_1=Z_2=Z_3=Z$ ، $\varphi_1=\varphi_2=\varphi_3=\varphi$ ، نستخرج الزوايا α_1 و α_2 من تمثيل فريزل :

حساب α_1 : $\delta + \varphi + \alpha_1 = 180^\circ$ و $\delta + 30^\circ = 180^\circ$

و منه : $\delta + \varphi + \alpha_1 = \delta + 30^\circ \Rightarrow \alpha_1 + \varphi = 30^\circ$

$$\alpha_1 = 30^\circ - \varphi$$

حساب α_2 : $\theta + \varphi + 30^\circ = 180^\circ$ و $\theta + \alpha_2 = 180^\circ$

و منه : $\theta + \varphi + 30^\circ = \theta + \alpha_2$

$$\alpha_2 = 30^\circ + \varphi$$

إذن :

$$P_1 = U \cdot I \cdot \cos(30^\circ - \varphi) \quad (1)$$

$$P_2 = U \cdot I \cdot \cos(30^\circ + \varphi) \quad (2)$$

$$P = P_1 + P_2 = U \cdot I \cdot (\cos(30^\circ - \varphi) + \cos(30^\circ + \varphi)) \quad (3)$$

نعلم أن : $\cos(a - b) = \cos a \cdot \cos b + \sin a \cdot \sin b$

$$\cos(a + b) = \cos a \cdot \cos b - \sin a \cdot \sin b$$

إذن : $\cos(a + b) + \cos(a - b) = 2 \cdot \cos a \cdot \cos b$

$$P = U \cdot I \cdot 2 \cdot \cos 30^\circ \cdot \cos \varphi \Rightarrow P = U \cdot I \cdot 2 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \cos \varphi \quad \text{نجد (3) بالتعويض في العلاقة}$$

$$P = \sqrt{3} \cdot U \cdot I \cdot \cos \varphi$$

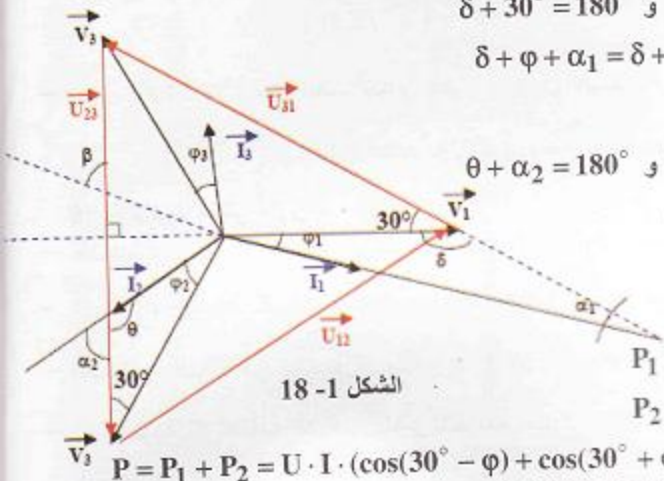
نستنتج أن الاستطاعة الفعالة الكلية الممتصة من طرف حمولة ثلاثية الطور متزنة تساوي مجموع

$$P = P_1 + P_2 : W_2 \text{ و } W_1 \text{ بواسطة الواطمترين}$$

• قياس الاستطاعة الارتكاسية :

$$P_1 - P_2 = U \cdot I \cdot (\cos(30^\circ - \varphi) - \cos(30^\circ + \varphi))$$

$$P_1 - P_2 = U \cdot I \cdot 2 \cdot \sin 30^\circ \cdot \sin \varphi = U \cdot I \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot \sin \varphi$$



الشكل 18-1

$$P_1 - P_2 = U \cdot I \cdot \sin \varphi = \frac{Q}{\sqrt{3}} \Rightarrow Q = \sqrt{3}(P_1 - P_2)$$

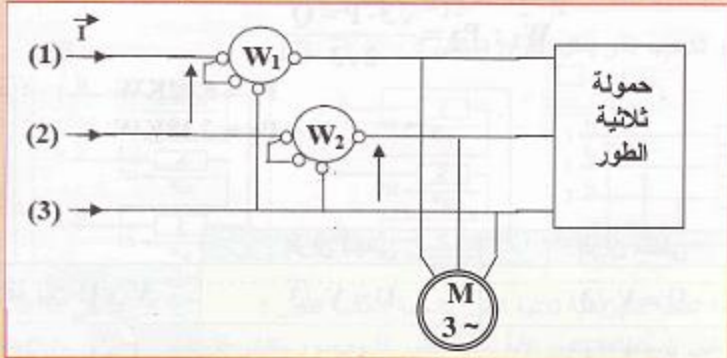
تعرين تطبيقي :

منشأة كهربائية ثلاثية الطور 230 V / 400 V ; 50 Hz تحتوي على :

- محرك لامزامن ثلاثي الطور 230 V / 400 V ذو استطاعة مفيدة $P_U = 3KW$, $\eta = 91\%$

و عامل استطاعة $\cos(\varphi) = 0,86$.

- حمولة ثلاثية الطور تمتص استطاعة فعالة $P_R = 4,5 KW$ و استطاعة ارتكاسية $Q_R = 4 Kvar$.



1- كيف تقرأ لفات المحرك ؟

2- أحسب الاستطاعة الفعالة P_M الممتصة من طرف المحرك ؟

3- أحسب الاستطاعة الارتكاسية Q_M الممتصة من طرف المحرك ؟

4- أحسب الاستطاعة الفعالة الكلية P الممتصة من طرف المنشأة ؟

5- أحسب الاستطاعة الارتكاسية الكلية Q الممتصة من طرف المنشأة ؟

6- استنتج الاستطاعة الظاهرية الكلية S للمنشأة ؟

7- استنتج تيار الخط I ؟

8- أحسب عامل الاستطاعة للمنشأة ؟

9- ما هي القيم التي يشير إليها الواطمتريين P_1 و P_2 ؟

الحل :

1- إقران نجمي : 230 V هو توتر الف الواحد و يوافق التوتر البسيط V للشبكة .

$$\eta = \frac{P_U}{P_M} \Rightarrow P_M = \frac{P_U}{\eta} = \frac{3 \cdot 10^3}{0,91} = 3,3KW \quad -2$$

$$Q_M = P \tan \varphi = 1,96K \text{ var} \quad -3$$

$$P = P_R + P_M \quad P = 3,3 \cdot 10^3 + 4,5 \cdot 10^3 = 7,8KW \quad -4$$

$$Q = Q_M + Q_R \quad Q = 1,96 \cdot 10^3 + 4 \cdot 10^3 = 5,96K \text{ var} \quad -5$$

$$S = \sqrt{P^2 + Q^2} \quad S = \sqrt{(7,8 \cdot 10^3)^2 + (5,96 \cdot 10^3)^2} = 9,8KVA \quad -6$$

$$S = \sqrt{3} \cdot U \cdot I \Rightarrow I = \frac{S}{\sqrt{3} \cdot U} \quad I = \frac{9,8 \cdot 10^3}{\sqrt{3} \cdot 400} = 14,2A \quad -7$$

$$\cos(\varphi) = \frac{P}{S} \quad \cos(\varphi) = \frac{7,8 \cdot 10^3}{9,8 \cdot 10^3} = 0,796$$

$$\begin{cases} P = P_1 + P_2 \\ Q = \sqrt{3} \cdot (P_1 - P_2) \end{cases} \quad \text{9- القيم التي يشير لها الواطناتين :}$$

$$W_1 : P_1 = \frac{\sqrt{3} \cdot P + Q}{2\sqrt{3}} \quad \text{من المعادلتين نجد :}$$

$$W_2 : P_2 = \frac{\sqrt{3} \cdot P - Q}{2\sqrt{3}}$$

$$P_1 = 5,62 \text{KW} \quad \text{بالتعويض نجد :}$$

$$P_2 = 2,18 \text{KW}$$

8/ الخلاصة :

إقران مثلي	إقران نجمي	
$U = V\sqrt{3}$	$U = V\sqrt{3}$	العلاقة بين U و V
$I = J\sqrt{3}$	$I = J$	العلاقة بين I و J
$\varphi (\vec{J}, \vec{U})$	$\varphi (\vec{I}, \vec{V})$	زاوية فرق الطور
$P = 3 \cdot P_1 = 3VJ \cos \varphi$ $P = \sqrt{3}UI \cos \varphi$	$P = 3 \cdot P_1 = 3VI \cos \varphi$ $P = \sqrt{3}UI \cos \varphi$	الاستطاعة الفعالة
$Q = \sqrt{3}UI \cos \varphi$	$Q = \sqrt{3}UI \cos \varphi$	الاستطاعة الارتكاسية
$S = \sqrt{3}UI$	$S = \sqrt{3}UI$	الاستطاعة الظاهرية
$f_P = \cos \varphi$	$f_P = \cos \varphi$	عامل الاستطاعة
$P_J = 3rJ^2$ $P_J = \frac{3}{2}RI^2$	$P_J = 3rI^2$ $P_J = \frac{3}{2}RI^2$	الضياع بمفعول جول
$R = \frac{2}{3}r$	$R = 2r$	المقاومة المكافئة *

اختبر معلوماتك

1- ما هي العلاقة الموجودة بين التوترات البسيطة و التوترات المركبة ؟ -2 تتكون حمولة ثلاثية الطور متوازنة من :

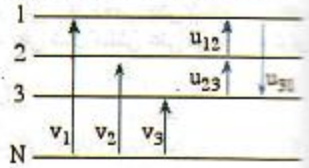
- ☐ 3 مقاومات من نفس القيمة ؟
☐ 3 ثنائيات الأقطاب لها نفس الممانعة Z و مركبة على التسلسل أو التفرع .
☐ 3 ثنائيات الأقطاب لها نفس الممانعة Z و مركبة على شكل نجمي أو مثلثي .

☐ $u_{12} = v_1 + v_2$

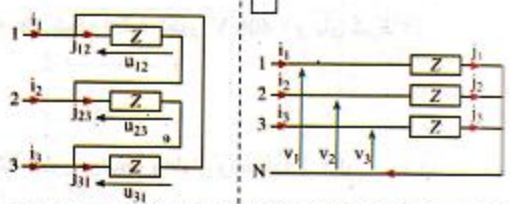
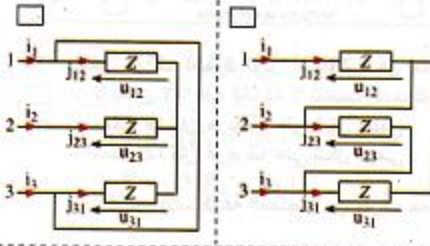
☐ $u_{12} = v_1 - v_2$

☐ $u_{12} = v_3 - v_1$

☐ $v_1 = u_{12} - v_2$



3- ما هو التركيب الذي يمثل الإفران المثلثي ؟



5- ما هي العلاقة الموجودة بين U و V ؟

☐ $U = V\sqrt{3}$

☐ $U = \frac{V}{\sqrt{3}}$

☐ $U = 3V$

☐ $V = \frac{U}{\sqrt{2}}$

4- ما هي فائدة الطاقة الكهربائية ثلاثية الطور بالنسبة لأحادية الطور ؟

- ☐ من أجل نفس الاستطاعة تكون الآلة ثلاثية الطور أقل حجما و بالتالي أقل ثمنا من آلة أحادية الطور .
☐ الضوابعات عند نقل الطاقة ضعيفة في الثلاثي الطور مقارنة بالأحادي الطور .
☐ لأن الطاقة الكهربائية تنقل في الأحادي الطور .
☐ لا توجد إيجابية و لا سلبية .

7- تيار الخط لهذه الحمولة ثلاثية الطور هو : I = 10 A فما هي القيمة

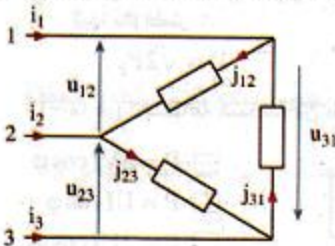
الفعالة للتيار J في كل لف ؟

☐ $J = I = 10A$

☐ $J = \frac{I}{\sqrt{3}} = 5,77A$

☐ $J = I\sqrt{3} = 17,32A$

☐ $J = \frac{I}{\sqrt{2}} = 7,07A$



6- ما هو التوتر البسيط لشبكة ثلاثية

الطور 660 V ؟

☐ 380 V

☐ 660 V

☐ 468 V

☐ 1140 V

8- المعادلات اللحظية للتوترات البسيطة هي :

☐ $v_1 = V\sqrt{2} \sin(\omega t)$

☐ $v_2 = V\sqrt{2} \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{3}\right)$

☐ $v_3 = V\sqrt{2} \sin\left(\omega t + \frac{2\pi}{3}\right)$

☐ $v_1 = V\sqrt{2} \sin(\omega t)$

☐ $v_2 = V\sqrt{2} \sin\left(\omega t + \frac{2\pi}{3}\right)$

☐ $v_3 = V\sqrt{2} \sin\left(\omega t + \frac{4\pi}{3}\right)$

☐ $v_1 = V\sqrt{3} \sin(\omega t)$

☐ $v_2 = V\sqrt{3} \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{3}\right)$

☐ $v_3 = V\sqrt{3} \sin\left(\omega t + \frac{2\pi}{3}\right)$

☐ $v_1 = V\sqrt{2} \sin(\omega t)$

☐ $v_2 = V\sqrt{2} \sin(\omega t + 120)$

☐ $v_3 = V\sqrt{2} \sin(\omega t + 240)$

- ☐ التوربين الاسمي الذي يتحملة كل لف للمحرك هو 400 V
- ☐ يجب ربط المحرك على شكل مثثي على شبكة 400 V
- ☐ يجب ربط المحرك على شكل نجمي على شبكة 400 V
- ☐ يجب ربط المحرك على شكل مثثي على شبكة ذات توربين بسيط 400 V

Page 15/70

MOT. 3 ~ LS 100 L

N° 8945/79

22 kg

Code :

T

IP 55

I cl. F

40°C

S1

%

c/h

	Hz	min ⁻¹	kW	cos φ	A
Δ 380	50	1415	3	0,83	7,1
Δ 400	50	1420	3	0,78	7,2
Δ 415	50	1430	3	0,74	7,3

DE

NDE

g

h

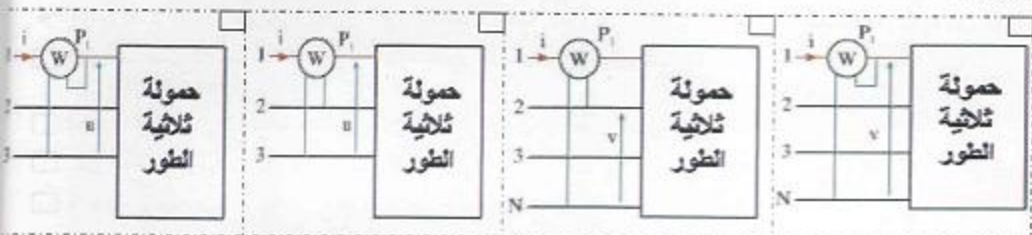
MOTEURS LEROY-SOMER

IEC 34-1 (87)

10- يتحمل كل لف لمحرك توربين 230 V . هل يمكن ربطه على شبكة ثلاثية الطور 400 V ؟ و بأي شرط ؟

- ☐ لا يمكن لأن هذه الشبكة لا تناسب المحرك .
- ☐ ممكن إذا كان مربوطا على شكل مثثي .
- ☐ ممكن إذا كان مربوطا على شكل نجمي .

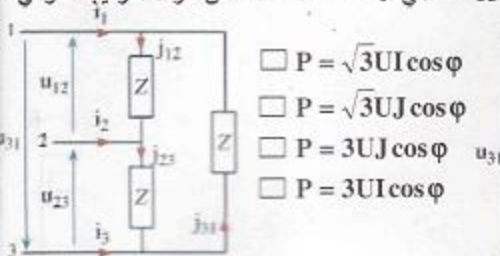
11- نريد قياس الاستطاعة الممتصة من طرف حمولة ثلاثية الطور بواسطة واطمتر واحد أحادي الطور . ما هو التركيب الموافق ؟



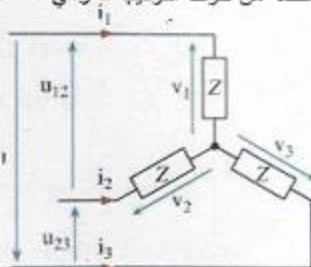
12- لقياس الاستطاعة في السؤال السابق ، ما هي العلاقة بين الاستطاعة الممتصة من طرف الحمولة و الاستطاعة المشار إليها بالواطمتر ؟

- ☐ $P = \sqrt{3}P_1$ ☐ $P = 3P_1$ ☐ $P = P_1$ ☐ $P = \sqrt{2}P_1$

13- ما هي الاستطاعة الممتصة من طرف التركيب الموالي ؟



- ☐ $P = \sqrt{3}UI \cos \phi$
- ☐ $P = \sqrt{3}UJ \cos \phi$
- ☐ $P = 3UJ \cos \phi$
- ☐ $P = 3UI \cos \phi$



- ☐ $P = 3VI \cos \phi$
- ☐ $P = UI \cos \phi$
- ☐ $P = 3UI \cos \phi$
- ☐ $P = \sqrt{3}VI \cos \phi$

14- زاوية فرق الطور لحمولة ثلاثية الطور الموافقة للتركيب النجمي السابق هي الزاوية بين :

- ☐ $(\vec{I}_1, \vec{U}_{12})$ ☐ (\vec{I}_1, \vec{V}_1) ☐ $(\vec{J}_{12}, \vec{U}_{12})$ ☐ $(\vec{J}_{12}, \vec{V}_1)$

- زاوية فرق الطور لحمولة ثلاثية الطور الموافقة للتركيب المثثي السابق هي الزاوية بين :

- ☐ (\vec{I}_1, \vec{V}_1) ☐ $(\vec{J}_{12}, \vec{U}_{12})$ ☐ $(\vec{J}_{12}, \vec{V}_1)$

15- حمولة مبربوطة نجما على شبكة ثلاثية الطور 400 V تمتص 1000 W ، ما هي الاستطاعة الممتصة من طرف نفس الحمولة في حالة ربطها على شكل مثلثي على نفس الشبكة ؟

- ☐ 333 W ☐ 577 W ☐ 1732 W ☐ 3000 W

16- الاستطاعة المقاسة لثنائي قطب من التركيب النجمي السابق هي 276 W ، فما هي الاستطاعة الكلية الممتصة من طرف التركيب ؟

- ☐ 478 W ☐ 828 W ☐ 21 MW ☐ 159 W

17- اكمل التركيب التالي لقياس الاستطاعة في الثلاثي ثلاثية الطور بطريفة الواطمترين :

☐ $P = \sqrt{3}(P_1 + P_2)$

☐ $P = (P_1 + P_2)$

☐ $P = 3(P_1 + P_2)$

☐ $P = \sqrt{3}(P_1 - P_2)$

1 _____

2 _____

3 _____

حمولة

ثلاثية

الطور

تمارين

تمرين 01 :

آلة مبربوطة على شكل مثلثي لها ثلاثة وشائع متماثلة ($R=10\Omega$, $L=1$ H, $\cos \varphi = 0,85$) يتحمل كل لف توتر $U=230V$, $f=50Hz$

- 1- احسب شدة التيار في كل وشيعة ؟ و تيار الخط ؟
- 2- احسب الاستطاعة الفعالة و الارتكاسية و الظاهرية للآلة ؟

تمرين 02 :

تسمح مبدلة بربط على شكل نجمي أو مثلثي ثلاثة مقاومات متماثلة لفرن مغذى بشبكة ثلاثية الطور محققة توتر $U=200V$ بين طورين . $R_1=R_2=R_3=R=10\Omega$ احسب التيار المار في المقاومة و التيار في الخط و استطاعة الفرن في حالة كل من التركيب النجمي و المثلثي ؟

تمرين 03 :

محرك ثلاثي الطور استطاعة مفيدة تقدر بـ 5 cv بمرود 0.85 و عامل استطاعة $\cos \varphi = 0,8$ عند تغذيته بشبكة ثلاثية الطور $U=200V$, $50Hz$. ما هو التيار الاسمي لفواصم الحماية إذا سمحنا بفرط في التيار يقدر بـ 25 % ؟

تمرين 04 :

يحتوي التركيب لإضاءة ورشة 12 مصباحا يحمل البيانات التالية 100 w - 115 v مركبة على شكل نجمي متوازن

و مغذى بشبكة ثلاثية الطور حيث التوتر بين طورين هو $U=200$ V احسب التيار في الخط ؟

يتم تغيير التركيب (L' installation) باستعمال مصابيح تحمل البيانات التالية 60 W - 220V ما هو عدد المصابيح الواجب تركيبها لامتصاص نفس الاستطاعة ؟

نقطة من نقطة المصباح تتغير قليلا بدلالة التوتر المطبق

- أحسب التيار في الخط ؟

تمرين 05 :

يتم إنارة ورشة بـ 60 مصباحا $115V - 120 W$ موزعة بالتساوي على الأطوار الثلاثة لشبكة ثلاثية الطور بحيث التوتر بين طورين هو $200V, 50Hz$.

1- أعط رسم التركيب ؟

2- أحسب التيار في الخط ؟

3- أحسب استطاعة التركيب ؟

4- أحسب التيارات في الخط و الاستطاعة الممتصة في حالة انصهار فاصم في أحد الأطوار ؟

تمرين 06 :

بتطبيق طريقة الواطمرتين على حمولة ثلاثية الطور متوازنة التي تمتص استطاعة $1200w$ مع عامل الاستطاعة $\cos \varphi = 0,707$.

- أوجد الاستطاعتين P_1 و P_2 التي يشير لها الجهازين ؟

تمرين 07 :

لتكن حمولة ثلاثية الطور مكونة من ثلاث ثنائيات الأقطاب، ممانعة كل واحد منها 10Ω و معامل استطاعة $0,8$ تربط الثنائيات الأقطاب الثلاثة على شكل نجمي ثم مثلي على شبكة ثلاثية الطور $400V - 50Hz$.
أكمل الجدول التالي ثم علق على النتائج :

مثلي	نجمي	التوتر بين طرفي ثنائي القطب
		تيار الطور
		تيار الخط
		P_1 (لثنائي قطب واحد)
		P
		Q
		S

تمرين 08 :

تحمل اللوحة الاشارية لمسخن كهربائي ثلاثي الطور المركب على شبكة $400V, 50 Hz$ البيانات التالية :

$$U = 400 V - \Delta - 50 Hz - P = 3,0 kW.$$

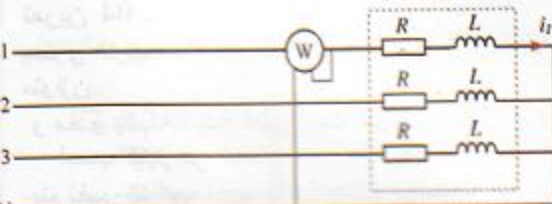
(1) أرسم شكل اقران المسخن على الشبكة ؟

(2) أحسب تيار الخط و التيار المار في عناصر المسخن ؟

(3) استنتج قيمة المقاومة لعنصر واحد من المسخن ؟

تمرين 09 :

حمولة ثلاثية الطور مكونة من 3 وشائع متماثلة . كل وشيعة ممثلة بـ ذاتية $L = 0,10 H$ على التسلسل مع مقاومة $R = 40 \Omega$. تغذى العناصر الثلاثة بشبكة ثلاثية الطور متوازنة $220/380 V ; 50 Hz$ كما يبينه الشكل التالي :



1-1) ما هو نوع اقران الوشائع ؟

2-1) عين شدة التيار المار في الحيادي ؟

3-1) عين القيمة الفعالة للتوتر بين

طرفي وشيعة واحدة ؟

(2) مثل على الشكل 1-1 جهاز يسمح بقياس

القيمة الفعالة للتوتر البسيط للشبكة ؟

(1-4) أحسب معانعة الوشعية ؟
 (1-4) من على الشكل -1- جهازا يسمح بقياس القيمة الفعالة لشدة التيار المار عبر الوشعية المربوطة في
 طور

(2-4) أحسب القيمة التي يشير إليها هذا الجهاز ؟

(3-4) أحسب زاوية فرق الطور بين i_1 و v_1 ؟

(5) الاستطاعة التي يشير إليها الواطمتر في الشكل -1- هي 750 W . إذا كانت القيمة الفعالة للتيار المار في الوشعية هو $I = 4,32 \text{ A}$ وزاوية فرق طور 38° . أحسب بالنسبة للحمولة ثلاثية الطور :

(1-5) عامل الاستطاعة ؟

(2-5) الاستطاعة الظاهرية ؟

(3-5) الاستطاعة الفعالة ؟

(4-5) الاستطاعة الارتكاسية ؟

تمرين 10 :

على شبكة ثلاثية الطور 50 Hz ، $230\text{V} / 400\text{V}$ ، نربط على شكل مثلثي ثلاثة (03) آخذات متماثلة متعتها $Z = 158 \Omega$ و معامل استطاعة $\cos \phi = 0,8$.



(1) أكمل رسم الإقران و ضع عليه المقادير التالية :

$$\vec{I}_1, \vec{J}_{12}, \vec{U}_{12}, \vec{U}_{23}, \vec{U}_{31}$$



(2) أحسب قيمة التيار J المار في عنصر واحد للأخذة ؟

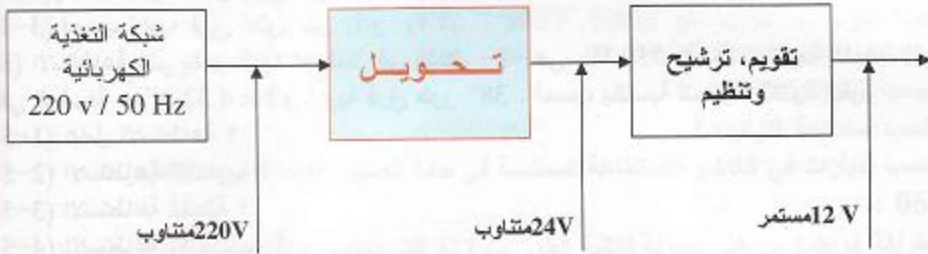
(3) استنتج قيمة التيار I ؟

(4) أحسب الاستطاعة الفعالة الممتصة من طرف الحمولة ؟

(5) أحسب الاستطاعة الارتكاسية الممتصة من طرف الحمولة ؟

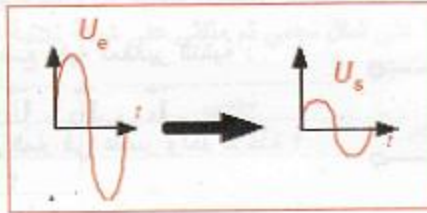
(6) استنتج الاستطاعة الظاهرية ؟

تحويل الطاقة الكهربائية



تتم عملية تحويل الطاقة الكهربائية عن طريق المحول Transformateur .

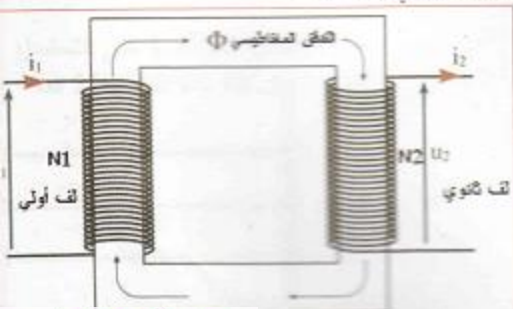
(1) **تعريف المحول :** هو عبارة عن آلة كهربائية ساكنة تقوم بتغيير سعة المقادير المتناوبة بدون تغيير ترددها .



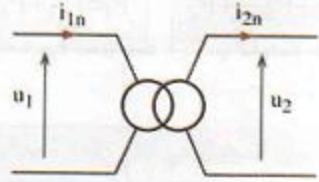
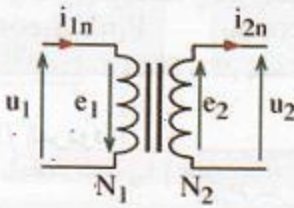
(2) **أنواع المحولات :**



(3) **التكوين :** يتكون محول أحادي الطور من لفين معزولين كهربائيا عن بعضهما البعض :
لف أولي عدد لفاته N_1 موصول بمصدر لتوتر جيبى و يعتبر كأخذة .
لف ثانوي عدد لفاته N_2 موصول بحمولة كهربائية و يعتبر كمصدر لتوتر جيبى .
دائرة مغناطيسية مكونة من صفائح مورقة يجتازها تدفق مغناطيسي متناوب .



(4) الرمز :



(5) **مبدأ تشغيل :** يغذى اللف الأولي بتيار المتناوب $u_1(t)$ مولدا حقلا مغناطيسيا متناوبا ، الذي بدوره يخلق لنا توترا متناوبا $u_2(t)$ عند مروره عبر الدارة المغناطيسية باللف الثانوي (ظاهرة التحريض) .
 فن لدينا حسب قانون فرايدي (Loi de Faraday) :
 في الأولي : ظهور قوة محرركة كهربائية جيبية $e_1(t)$

$$u_1(t) = -e_1(t) = N_1 \frac{d\phi}{dt}$$

في الثانوي : ظهور قوة محرركة كهربائية جيبية $e_2(t)$

$$u_2(t) = e_2(t) = -N_2 \frac{d\phi}{dt}$$

(6) **نسبة التحويل :** إذا كان N_1 ، U_1 هما على الترتيب عدد لفات و توتر الأولي ، و N_2 ، U_2 عدد لفات و توتر الثانوي ، نسبة التحويل :

$$m = \frac{U_2}{U_1} = \frac{N_2}{N_1}$$

نقول أن المحول رافع (Élévateur) إذا كان : $m > 1 \Rightarrow \frac{U_2}{U_1} > 1 \Rightarrow U_2 > U_1$

نقول أن المحول خافض (Abaisseur) إذا كان : $m < 1 \Rightarrow \frac{U_2}{U_1} < 1 \Rightarrow U_2 < U_1$

نقول أن المحول مكيف الممانعات (Adaptateur d'impédances) إذا كان : $m = 1 \Rightarrow \frac{U_2}{U_1} = 1 \Rightarrow U_2 = U_1$

ملاحظة : مقطع الناقل يتناسب عكسيا مع التوتر المطبق عليه .

مثال : محول 220V/12V ، إذا كان الأولي 220V عدد لفاته أكبر من عدد لفات الثانوي و مقطع ناقله (تق ذو التوتر العالي) يكون أصغر من مقطع اللف الثانوي (لف ذو توتر منخفض) .

(7) **الاستطاعة الظاهرية :**

$$S_1 = S_2$$

في الأولي : $S_1 = U_{1n} I_{1n}$

في الثانوي : $S_2 = U_{2n} I_{2n}$

(8) **الحصيلة الطاقوية :**



$$P_1 = P_J + P_{FER} + P_2$$

$$P_J = P_{J1} + P_{J2}$$

$$P_2 = U_2 I_2 \cos \phi_2$$

$$P_1 = U_1 I_1 \cos \phi_1$$

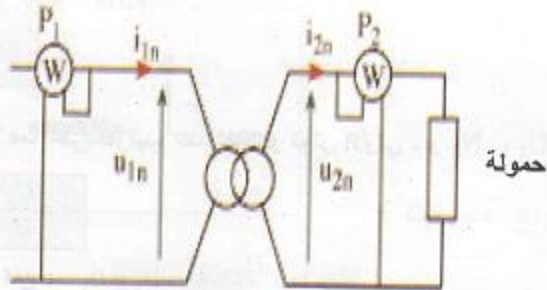
1-8 / المردود :

$$\eta = \frac{P_2}{P_1} = \frac{P_2}{P_2 + P_{fer} + P_J} = \frac{P_1 - P_{fer} - P_J}{P_1}$$

2-8 / حساب المردود بالطريقة المباشرة:

ليكن التركيب التالي بحيث نقوم بقياس في الأولي P_1 وفي الثاني P_2 باستعمال جهاز الواط متر .
تيارات الاسمية للأولي والثاني . i_{1n}, i_{2n}
توترات الاسمية للأولي والثاني . u_{1n}, u_{2n}

$$\eta = \frac{P_2}{P_1}$$



3-8 / حساب المردود بالطريقة الضياعات المتفرقة :

1-3-8 / اختبار المحول في حالة فراغ (بدون حمولة) :

في حالة فراغ $I_2 = 0 \Rightarrow P_2 = 0 \Rightarrow P_{J2} = 0$

لدينا $P_{10} = P_{J10} + P_{fer}$

في حالة فراغ I_{10} ضعيف جدا يمكننا إهمال P_{J10} أمام P_{fer} .
إذن

$$P_{10} = P_{fer}$$

النتيجة : اختبار المحول في الفراغ يعطي ضياعات الحديبية .

2-3-8 / اختبار المحول في حالة دارة قصيرة للتثوي :

في حالة دارة قصيرة للتثوي لدينا :

$$u_2 = 0 \Rightarrow P_{2cc} = 0$$

$$P_{1cc} = P_{fer} + P_J$$

cc : court circuit

دارة قصيرة

يتم ضبط التوتر u_{1cc} بحيث يكون بعض الأجزاء المنوية من التوتر الاسمي يؤدي هذا إلى مرور تيار في الثانوي $I_{2cc}=I_{2n}$.
بما أن u_{1cc} ضعيف يستلزم ضياعات في الحديد ضعيفة يمكننا إهمالها أمام P_J ، تصبح العلاقة $P_J=P_{1cc}$

نتيجة : اختبار المحول في قصر الدارة يعطي الضياعات بمفعول جول (النحاسية) في لفات المحول .

ملاحظة : عند تغذية الثانوي بحمولة يحدث فرق في الصفحة $\phi(I_2, U_2)$ و لدينا هبوط في التوتر ΔU_2 حيث $\Delta U_2 = U_{2v} - U_2$

تسط : محول 220/6v ، عدد لفات الأولي $N_1=600$ ، $\Delta U_2=0.09U_2$ ، أحسب عدد لفات الثانوي N_2 .

(9) قراءة لوحة التعليمات : على حساب النمط NF 15.100

لينا المعطيات التالية التي يمكن أن نقرأها على لوحة التعليمات للمحول :

8KVA , 50 Hz , 5000V / 235 V

$U_{1n}=5000V$ توتر الاسمي للأولي

$U_{2n}=235V$ توتر في حالة فراغ في الثانوي .

$f=50Hz$ تردد

$S=8KVA$ الاستطاعة الظاهرية الاسمية .

(10) التقويم الغير المراقب :

1-10 / التقويم أحادي الطور أحادي النوبة :

1-1-10 / تذكير : التقويم هو عبارة عن تحويل إشارة ثنائية الاتجاه إلى إشارة أحادية الاتجاه .

2-1-10 / التركيب :

نقترض أن الثاني D مثالي أي $V_{seuil}=0V$

إذا كان $v_d \geq 0 \Rightarrow V_A > V_K$ ثنائي المسرى يكون مارللتيار ، يمكننا أن نعتبره كقاطعة مغلقة .



إذا كان $v_d < 0 \Rightarrow V_A < V_K$ ثنائي المسرى يكون غير مارللتيار يمكننا أن نعتبره كقاطعة مفتوحة .



3-1-10 / تحليل التركيب : إذا كان :

$$v1(t) = V\sqrt{2} \sin \omega t$$

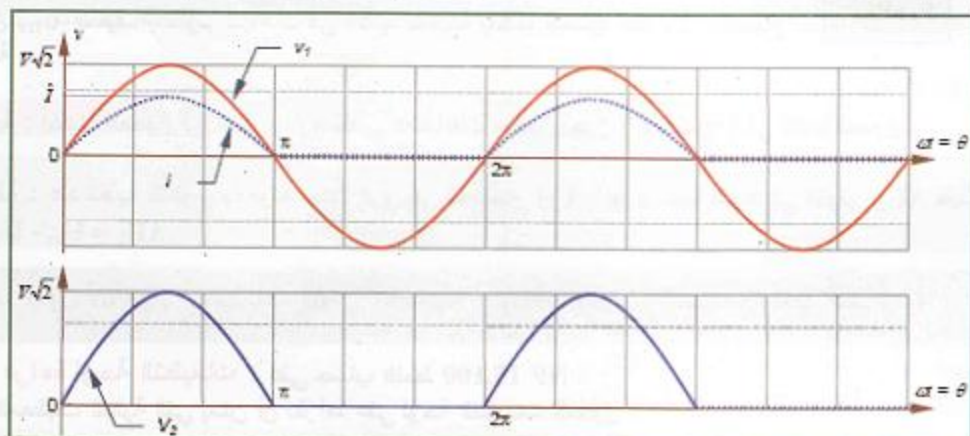
$$\theta = \omega t$$

$$v1 = V\sqrt{2} \sin \theta$$

$$v2(t) = Ri(t)$$

$$v1 > 0 \Rightarrow D \text{ تنقل } (i \neq 0) \Rightarrow v_d = 0 \Rightarrow v2 = v1 = v\sqrt{2} \sin \theta$$

$$\pi \leq \theta \leq 2\pi \Rightarrow v_1 < 0 \Rightarrow D \text{ لا تمرر } (i = 0) \Rightarrow v_2 = 0 \Rightarrow v_d = v_1 = v\sqrt{2} \sin \theta$$



10-1-4 / القيم المتوسطة لتوتر و تيار الخروج :

$$\langle v_2(t) \rangle = \overline{v_2(t)} = \frac{V\sqrt{2}}{\pi}$$

$$\langle i(t) \rangle = \overline{i(t)} = \frac{V\sqrt{2}}{\pi R}$$

10-1-5 / استطاعة الخروج :

$$\langle p(\theta) \rangle = \frac{V^2}{2R} \quad \text{متوسطة}$$

$$p(\theta) = \frac{2V^2}{R} \sin^2 \theta \quad \text{لحظية}$$

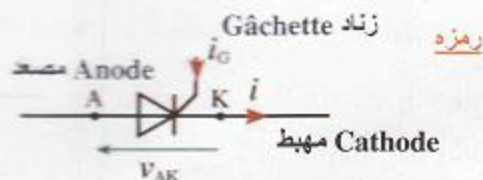
10-1-6 / شدة التيار الفعال :

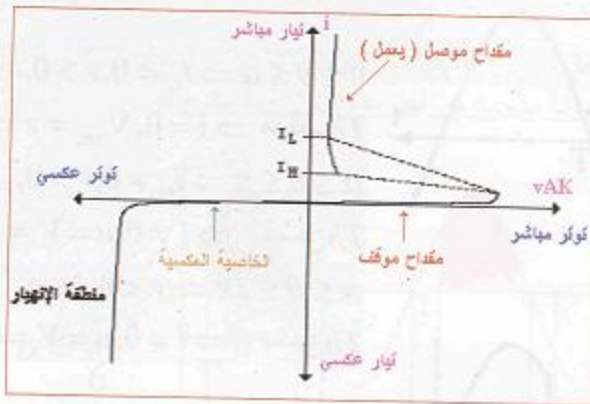
$$I = I_{\text{eff}} = \frac{V}{\sqrt{2}R}$$

11 / التقويم المراقب : هو عبارة عن تقويم يمكن التحكم فيه باستعمال المقوم كالمقداح Thyristor .
11-1 / تعريف المقداح : هو عبارة عن ثنائي المسرى يمكن التحكم فيه عن طريق قطب ثالث يسمى بالزناد Gachette .



شكله الحقيقي



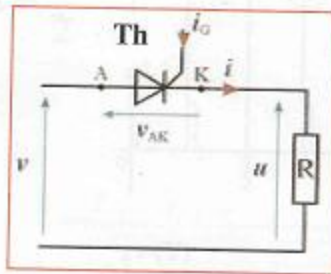


11-3/ شروط قدح مقداح :

قدح أو إشارة مقداح أي جعله يمرر التيار لابلد من :

- * التوتر $V_{AK} > 0$ و بعث إشارة على مستوى التردد (النسبة) G على شكل تيار ، توتر أو نبضات .
- * ارتفاع سريع لدرجة الحرارة .
- * تغير سريع في التوتر V_{AK} .
- * بعث إشارة ضوئية بالنسبة لمقداح ضوئي .

11-4/ تركيب لمقوم مراقب :

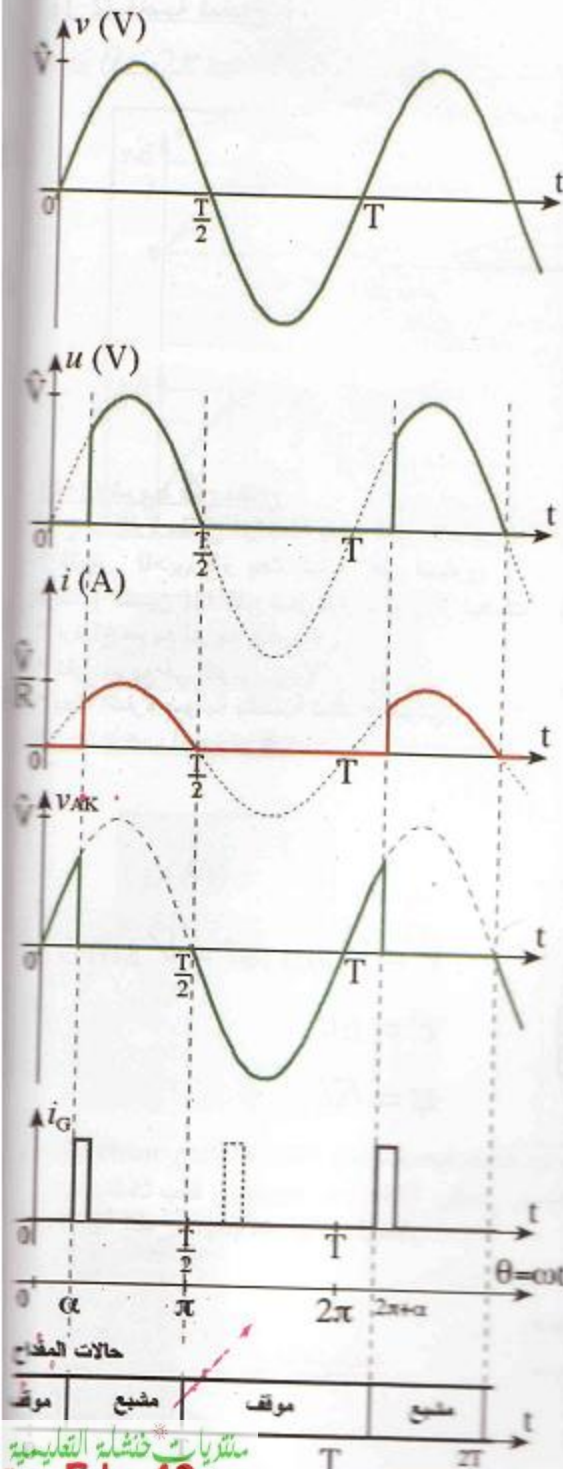


$$v = \hat{V} \sin \omega t = \hat{V} \sin \theta$$

$$\theta = \omega t$$

$$u = Ri$$

زاوية القدح Angle d'amorçage



$$0 \leq \theta \leq \alpha \Rightarrow i_G = 0, v > 0,$$

$$Th \text{ موقف} \Rightarrow i = 0, V_{AK} = v \Rightarrow u = 0$$

$$\alpha \leq \theta \leq \pi \Rightarrow i_G \neq 0, v > 0,$$

$$Th \text{ مشتيع} \Rightarrow i \neq 0, u = V = Ri \Rightarrow v_{AK} = 0$$

$$\pi \leq \theta \leq 2\pi \Rightarrow v < 0,$$

$$Th \text{ مشتيع} \Rightarrow i \neq 0, u = V = Ri \Rightarrow v_{AK} = 0$$

6-11 / حساب القيمة المتوسطة لـ u :

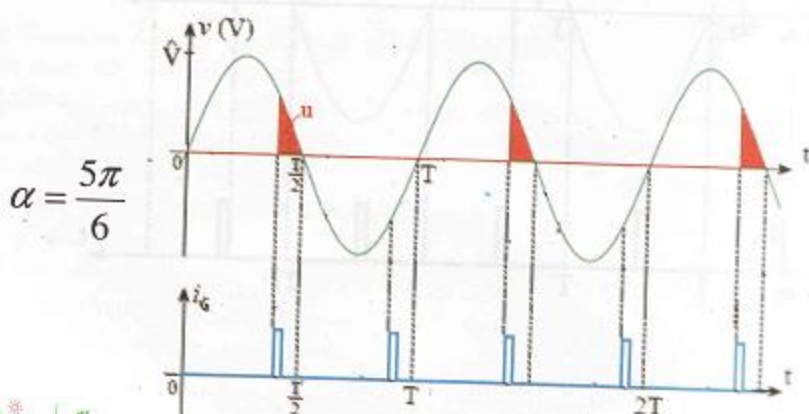
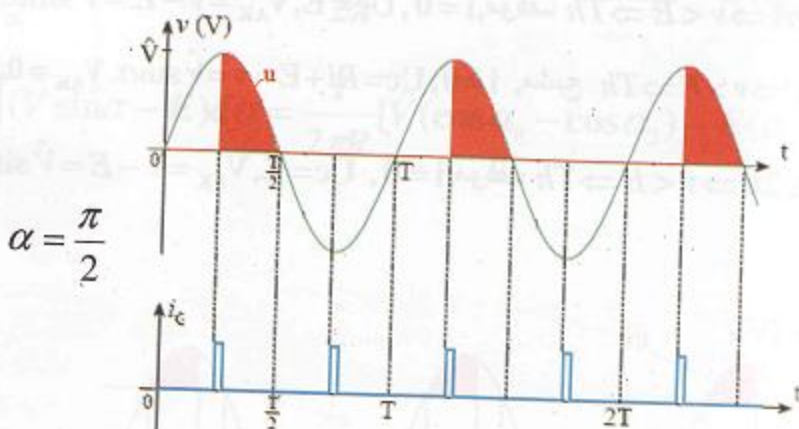
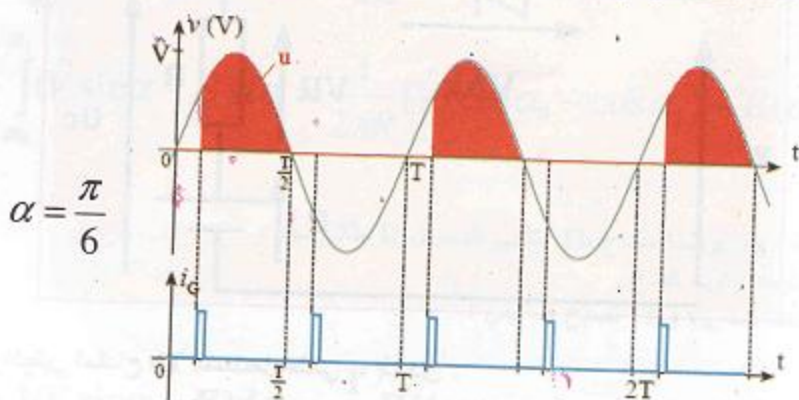
$$\bar{U} = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} u(\theta) d\theta = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} \hat{V} \sin \theta d\theta$$

$$\bar{U} = \frac{\hat{V}}{2\pi} (-\cos \theta)_{\alpha}^{\pi} = \frac{\hat{V}}{2\pi} (1 + \cos \alpha)$$

ملاحظة : إذا كان $\alpha=0$ حالة ثنائي المسرى فإن $\bar{U} = \frac{\hat{V}}{\pi} = \frac{V\sqrt{2}}{\pi}$

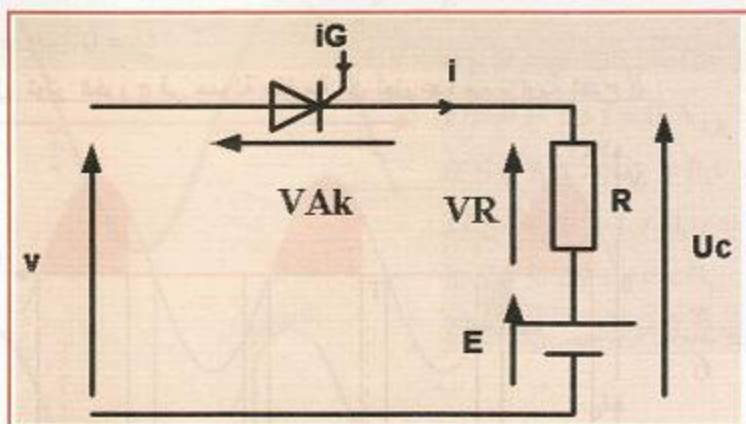
إذا كان $\alpha=\pi$ فإن $\bar{U} = 0$

7- أشكال توتر الخروج في حمولة مقاومة من أجل عدة قيم لزواية القرح α :



تقويم مراقب حالة حمولة R-E (شاحن البطاريات) Chargeur de batteries

التركيب :

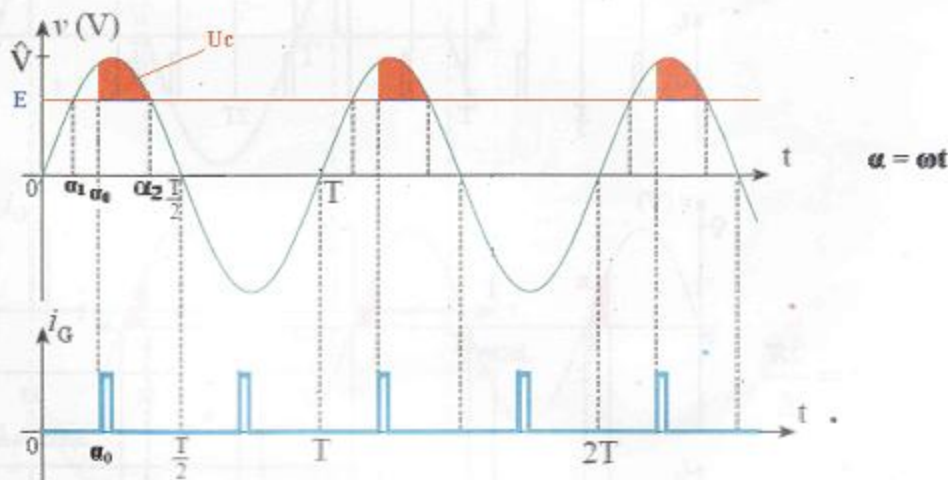


التحليل : نعتبر المقدح Th المستعمل مثالي ، إذا كان :

$$0 \leq \alpha_0 \leq \alpha_1 \Rightarrow v < E \Rightarrow \text{موقف } Th, i = 0, U_c = E, V_{AK} = v - E = \hat{V} \sin \alpha, \alpha = \omega t$$

$$\alpha_1 \leq \alpha_0 \leq \alpha_2 \Rightarrow v > E \Rightarrow \text{مشبع } Th, i \neq 0, U_c = Ri + E = v = \hat{V} \sin \alpha, V_{AK} = 0, V_R = Ri$$

$$\alpha_2 \leq \alpha_0 \leq 2\pi \Rightarrow v < E \Rightarrow \text{موقف } Th, i = 0, U_c = E, V_{AK} = v - E = \hat{V} \sin \alpha$$



- حساب القيمة المتوسطة لـ v_R و i :

$$\bar{v}_R = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha_0}^{\alpha_2} (\hat{V} \sin \alpha - E) d\alpha = \frac{1}{2\pi} [\hat{V} (\cos \alpha_0 - \cos \alpha_2) - E(\alpha_2 - \alpha_0)]$$

$$\bar{i} = \frac{1}{2\pi R} \int_{\alpha_0}^{\alpha_2} (\hat{V} \sin \alpha - E) d\alpha = \frac{1}{2\pi R} [\hat{V} (\cos \alpha_0 - \cos \alpha_2) - E(\alpha_2 - \alpha_0)]$$

حالة خاصة : إذا عوضنا مقدار Th بثنائي المسرى D مثالي نجد :

$\alpha_0 = \alpha_1$ لا توجد زاوية القذح .

القيم المتوسطة لـ v_R و i تصبح كما يلي :

$$\bar{v}_R = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} (\hat{V} \sin \alpha - E) d\alpha = \frac{1}{2\pi} [\hat{V} (\cos \alpha_1 - \cos \alpha_2) - E(\alpha_2 - \alpha_1)]$$

$$\bar{i} = \frac{1}{2\pi R} \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} (\hat{V} \sin \alpha - E) d\alpha = \frac{1}{2\pi R} [\hat{V} (\cos \alpha_1 - \cos \alpha_2) - E(\alpha_2 - \alpha_1)]$$

تمارين

تمرين 01 :

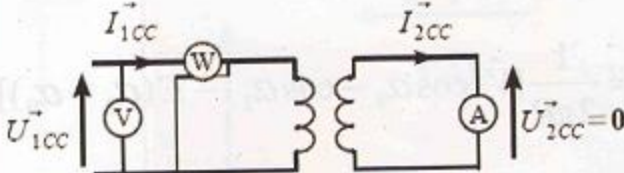
لوحة تعليمات لمحول أحادي الطور تحمل البيانات التالية : 1500V / 225V ; 50 Hz ; 44 KVA :
نقوم بعدة اختبارات على هذا المحول :

• الاختبار 1 : الشكل -1-

أعطى القياس : $P_{1cc} = 225 \text{ W}$

$U_{1cc} = 22.5 \text{ V}$

$I_{1cc} = 30 \text{ A}$



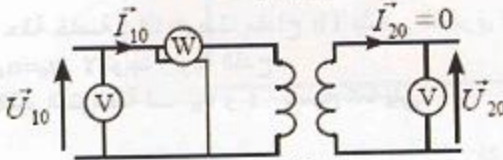
الشكل -1-

• الاختبار 2 : الشكل -2-

أعطى القياس : $P_{10} = 300 \text{ W}$

$U_{10} = 1500 \text{ V}$

$U_{20} = 225 \text{ V}$



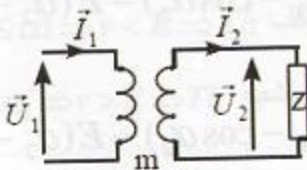
الشكل -2-

• الاختبار 3 : الشكل -3-

$U_2 = 221 \text{ V}$

$I_2 = 200 \text{ A}$

$\cos \phi_2 = 0.8$



الشكل -3-

- (1) عين نسبة التحويل بدون حمولة ؟
- (2) عين القيمة الاسمية للتيار الثانوي I_{2N} ؟
- (3) أعط قيمة الضياعات في الحديد P_F ؟
- (4) أحسب قيمة التيار بدارة قصيرة I_{2cc} ؟
- (5) أعط قيمة الضياعات في النحاس P_J ؟
- (6) أحسب الاستطاعة P_2 الممتصة من طرف الحمولة ؟
- (7) أحسب الاستطاعة P_1 الممتصة من طرف الأولي ؟
- (8) استنتج مردود المحول ؟

تمرين 02 :

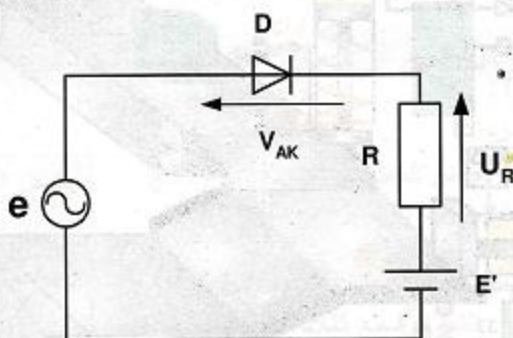
– لوحة الاستعلامات للمحول هي : 380/24 V 50 Hz 800VA

- 1 - ذكر بماذا تمثل هذه الاستعلامات .
- 2 - استنتج نسبة تحويل m و عدد لفات الثانوي إذا كان عدد لفات الأولي هي $N_1=5146$ spires .
- 3 - أحسب شدة التيارات الاسمية I_{1n} , I_{2n} .
- 4 - عند اختبار المحول في حالة فراغ لدينا قياسات التالية : $U_2=24\text{V}$, $I_1=0.2\text{A}$, $P_1=100\text{w}$, $U_1=380\text{V}$.
أرسم تركيب الذي يحقق هذا الاختبار .
ماذا تمثل $P_1=100\text{w}$.
- 5 - عند اختبار المحول في حالة قصر الدارة لدينا قياسات التالية : $U_{1cc}=20\text{V}$, $I_{1cc}=2.1\text{A}$, $P_{1cc}=300\text{w}$.
أرسم تركيب الذي يحقق هذا الاختبار .
ماذا تمثل $P_{1cc}=300\text{w}$.
- أحسب I_{2cc} .
- 6 - أحسب مردود المحول إذا كانت $P_2=1.8\text{Kw}$

تمرين 03 :

ليكن التركيب التالي يحتوي على مقوم أحادي النوبة يغذي حمولة ($R-E'$) حيث $E'=200\text{ V}$, $R=10\ \Omega$ ثنائي المسرى (ديود) D مثالي .

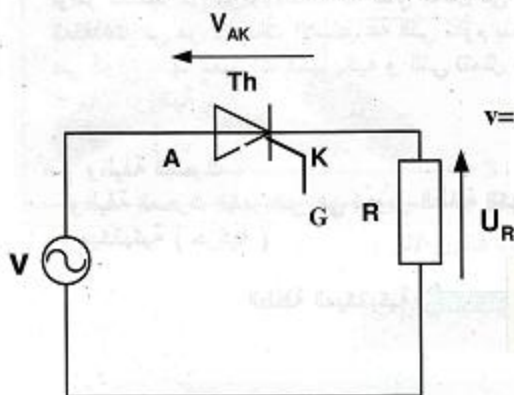
$$e = E_M \sin \theta , \quad \theta = \omega t , \quad E_M = 220\sqrt{2}\text{ V}$$



- 1 - أرسم إشارة $e(\theta)$.
- 2 - اشرح مبدأ عمل التركيب .
- 3 - أرسم إشارات V_{AK} , U_R بدلالة θ .
- 4 - أحسب القيمة المتوسطة لـ U_R ثم إستنتج القيمة المتوسطة لتيار I_R .

تمرين 04 :

لتحكم في سرعة محرك تيار مستمر نضيف تقويم مراقب يحتوي على تيرستور Th مثالي حسب الشكل التالي :



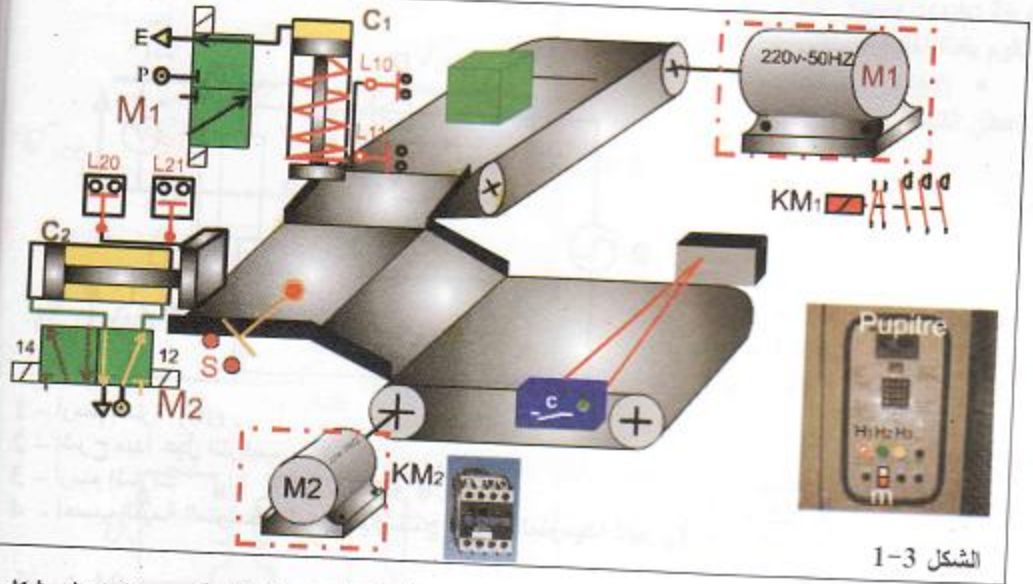
$$v = V_M \sin \theta , \quad \theta = \omega t , \quad V_M = 24\sqrt{2}\text{ v} , \quad R=10\ \Omega$$

- 1- اشرح مبدأ عمل التركيب .
- 2- أرسم إشارات V_{AK} , U_R , i_G بدلالة θ . تيار الزناد i_G يمثل بنبضات دورية متأخر بزاوية θ_0 .
- 3 - أحسب القيمة المتوسطة لـ U_R ثم إستنتج القيمة المتوسطة لتيار I_R بدلالة θ_0 . حيث θ_0 زلوية قَدَح التيرستور (angle d'amorçage) .
- تطبيق عددي : أتمم الجدول التالي :

θ_0 (°)	0	30	45	60	90
U_R (V)					

- 4- أرسم المنحنى $U_R = f(\theta_0)$.

وظيفة الاستطاعة



الشكل 1-3

حسب المعلومات التي يتلقاها جزء التحكم من الملتقطات، يقوم بأخذ القرارات المناسبة و يرسلها على شكل أوامر للتنفيذ إلى جزء الاستطاعة الذي يتمثل في **المنفذات**.
المنفذات هي من مكونات الاستطاعة التي تقوم بتحويل طاقة إلى طاقة أخرى للحصول على عمل فيزيائي، و هي أنواع منها المنفذات الكهربائية و التي تتمثل في **المحركات الكهربائية** التي تسمح بالحصول على حركات دورانية .

وظيفة المحرك :

وظيفة المحرك الكهربائي هي تحويل الطاقة الكهربائية (المقدمة من طرف التغذية الكهربائية) إلى طاقة ميكانيكية (حركية) .

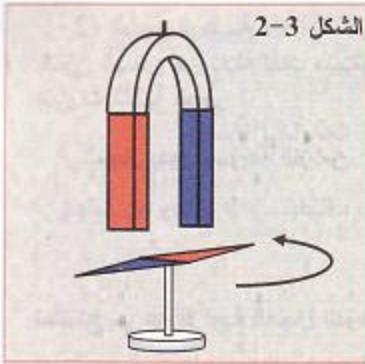


I- المحرك اللاتزامني ثلاثي الطور :

80 % من المحركات الكهربائية المستعملة هي محركات لاتزامنية لأنها تتميز ببساطة التكوين و الصلابة ، مجال الاستطاعة يتراوح من بعض الواط إلى عشرات الميغاواط .

1) مبدأ التشغيل :

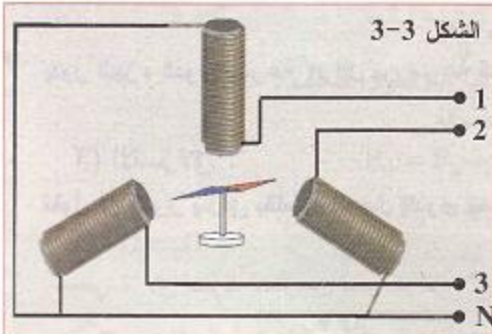
يعتمد مبدأ تشغيل المحرك اللاتزامني ثلاثي الطور على إنتاج حقل مغناطيسي دوار .



تجربة -1- : تدوير مغناطيس دائم بسرعة n فوق إبرة ممغنطة .

- الملاحظة: دوران الإبرة في نفس اتجاه المغناطيس و بنفس السرعة n .
- التفسير: ينتج دوران المغناطيس حقلا مغناطيسيا دوارا بسرعة n تسمى سرعة التزامن .

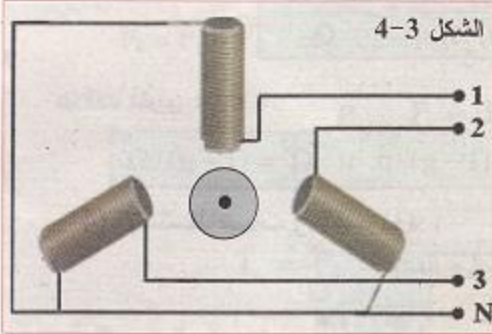
تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-9 » « Réf 3-1 »



تجربة -2- : نعوض المغناطيس بثلاثة (3) وشائع متماثلة ومتباعدة فيما بينها بزاوية قدرها 120° و مغذاة بتوترات ثلاثية الطور .

- الملاحظة: تدور الإبرة بنفس السرعة n .
- التفسير: تنتج الشائع الثلاثة حقلا مغناطيسيا دوارا بنفس السرعة n .

تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-2 » « Réf 3-14 »



تجربة -3- : نعوض الإبرة بقرص معدني .

- الملاحظة : يدور القرص في نفس اتجاه الحقل المغناطيسي الدوار و لكن بسرعة n أقل من سرعة التزامن n .
- التفسير :

- الحقل المغناطيسي الدوار (الناتج عن الشائع الثلاثة) ينج في القرص تيارات متحرضة تسمى تيارات 'فوكو' .
- هذه التيارات المتحرضة تحت تأثير الحقل الدوار تولد مزدوجة كهرومغناطيسية تدبر القرص .
- يعاكس اتجاه الدوران تغيرات الحقل المغناطيسي (حسب قانون لانتز)

تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-4 » « Réf 3-3 »

ملاحظة : لعكس اتجاه الدوران يكفي عكس طورين .

الخلاصة :

- في حالة محرك لاتزامني ثلاثي الطور ، يتم الحصول على الحقل المغناطيسي الدوار بواسطة ثلاثة وشائع متشابهة مثبتة في الساكن و موضوعة على 120° و مغذاة بتوتر ثلاثي الطور .
- يعوض القرص بـ **دوار** بحيث تكون نواقله مقرا لتيارات متحرضة . هذه الأخيرة تحت تأثير الحقل المغناطيسي الدوار تولد مزدوجة كهرومغناطيسية (عزم المحرك) التي تدبر القرص .

تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-11 »

السرعة :
يتكون السائل من ثلاثة لغات متماثلة مربوطة نجما أو مثلثيا يتولد بها مجال مغناطيسي دوار عند تغذيتها بتيارات ثلاثية الطور .

المجال يدور بسرعة التزامن : $n = \frac{f}{p}$ حيث n : سرعة التزامن (tr/s)

f : التردد (Hz)
 P : عدد أزواج الأقطاب

نستنتج سرعة الزاوية للمجال الدوار : $\Omega = 2\pi n = 2\pi \frac{f}{p} = \frac{\omega}{p}$ حيث ω : النبض (rad/s)

Ω : السرعة الزاوية (rad/s)

يدور الجزء الدوار بسرعة n' أقل من سرعة المجال الدوار ، و بسرعة زاوية $\Omega' < \Omega$ و $n' < n$ حيث $\Omega' < \Omega$ و $n' < n$

(3) الانزلاق :

نقول أن الدوار ينزلق بالنسبة للمجال الدوار بسرعة انزلاق : $n_g = n - n'$ و بسرعة زاوية انزلاق : $\Omega_g = \Omega - \Omega'$

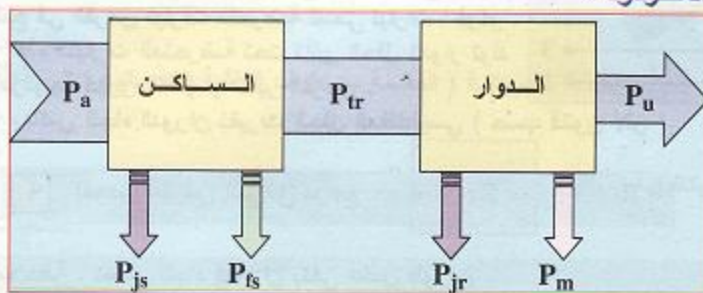
نسمي انزلاق محرك لامتمازن نسبة تواتر (سرعة) الانزلاق n_g على تواتر (سرعة) التزامن n :

$$g = \frac{n_g}{n} = \frac{n - n'}{n} = \frac{\Omega - \Omega'}{\Omega}$$

علاقات أخرى :

$$g = \frac{n - n'}{n} \Rightarrow n - n \cdot g = n' \Rightarrow n' = (1 - g) \cdot n , \quad \Omega' = (1 - g) \cdot \Omega$$

(4) الإستطاعات و المردود :



(أ) الإستطاعات في الساكن :

$$P_a = \sqrt{3} \cdot U \cdot I \cdot \cos \varphi \quad \text{■} \quad \text{الاستطاعة الممتصة :}$$

$$P_{js} = \frac{3}{2} \cdot r \cdot I^2 \quad \text{■} \quad \text{الضیاعات بمفعول جول في لغات الساكن :}$$

r : (المقاومة المقاسة بين طورين)

$$P_{js} = R \cdot I^2 \quad (\text{حالة إقران نجمي}) \quad P_{js} = 3 \cdot R \cdot I^2 \quad (\text{حالة إقران مثلثي})$$

R : مقاومة الملف الواحد للسلك

▪ الضياعات في حديد الساكن P_{fs} : تكون عمليا مستقلة عن الحمولة (ثابتة).

ب) الاستطاعة المنقولة إلى الدوار :

هي الاستطاعة المنقولة إلى الدوار والتي تنقل من طرف العزم الكهرومغناطيسي T الناتج عن المجال الدوار :

$$P_{tr} = P_a - (P_{js} + P_{fs})$$

ج) الإستطاعات في الدوار :

▪ الضياعات بمفعول جول في الدوار : $P_{jr} = g \cdot P_{tr}$

▪ الضياعات في حديد الدوار P_{fr} : مهملة لأن تواتر تيارات الدوار ضعيف .

▪ الضياعات الميكانيكية P_m : ثابتة ومستقلة عن الحمولة .

▪ الاستطاعة المفيدة : $P_u = P_a - (P_{js} + P_{fs} + P_{jr} + P_m)$

$$P_u = P_{tr} - (P_{jr} + P_m)$$

ملاحظة : الضياعات الثابتة P_c هي الضياعات التي تشمل الضياعات في حديد الساكن و الضياعات الميكانيكية وتحدد بالاختبار في الفراغ .

يمتص المحرك في الفراغ تيارا شدته I_0 وإستطاعة P_0 :

$$P_0 = P_c + P_{js} \Rightarrow P_0 = P_{fs} + P_m + P_{js} \Rightarrow P_c = P_{fs} + P_m = P_0 - P_{js}$$

د) مردود المحرك :

$$\eta = \frac{P_u}{P_a} = \frac{P_a - (P_{js} + P_{jr} + P_{fs} + P_m)}{P_a}$$

هـ) العزم :

$$T_u = \frac{P_u}{\Omega} \quad \text{العزم المفيد} \quad , \quad T = \frac{P_{tr}}{\Omega} \quad \text{العزم الكهرومغناطيسي}$$

نشاط :

محرك لاتزامني 50Hz, 380 V يمتص تيارا شدته 15 A بمعامل استطاعة 0,8. تواتر الدوران 1425 tr/mn
الضياء في الحديد = الضياء الميكانيكي = 150 w . يهمل الضياء بمفعول جول في الساكن . احسب :
(1) عدد الأقطاب (2) الاستطاعة الممتصة (3) الانزلاق (4) الاستطاعة المنقولة
(5) الضياء بمفعول جول في الدوار (6) المردود

(5) إقلاع المحركات اللاتزامنية ثلاثية الطور :

(1-5) لوحة المرباط وإقران الملفات :

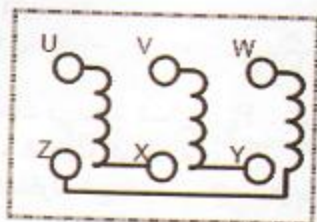
تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-5 »

* لوحة المرباط : تحتوي لوحة المرباط لمحرك لاتزامني ثلاثي الطور دائما على 06 مرباط حيث تمثل

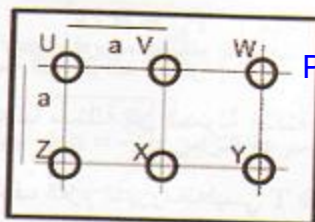
U, V, W مداخل الوشائع و Z, X, Y مخرجها . تكون المرباط U, V, W

دوما مربوطة بشبكة التغذية .

الشكل 5-3



نظرة داخلية



نظرة خارجية

(2-5) إقران لفات الساكن :

تصنع كل لفة بحيث تتحمل توترا أقصى الذي لا يجب تجاوزه لتفادي انهيارها. حسب التوتر المركب لشبكة التغذية المستعملة ، تقرر لفات الساكن إما نجمي أو مثلثي بحيث تغذي تحت التوتر الموافق لها. يتم اختيار نوع إقران لفات الساكن نجمي (Y) أو مثلثي (Δ) حسب خصائص المحرك و الشبكة المتوفرة. تعطي اللوحة الإرشادية لمحرك لامتمازن دائما توترين للتشغيل :

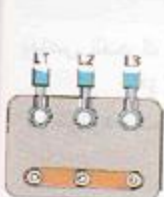
مثال : 220 / 380 V أو 380 / 660 V

تمثل القيمة الصغرى التوتر الإسمي لللف واحد (طور واحد) .

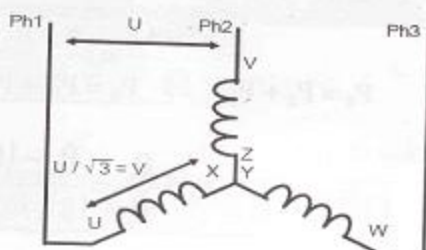
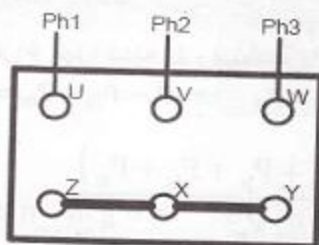
• الإقران النجمي :

- الرمز : Y أو \star

- المبدأ : الوشائع الثلاثة لها نقطة مشتركة X, Y, Z ثم تربط الأطوار الثلاثة بالأطراف U, V, W .



الشكل 6-3



في حالة الإقران النجمي تخضع الوشائع للتوتر البسيط " V "

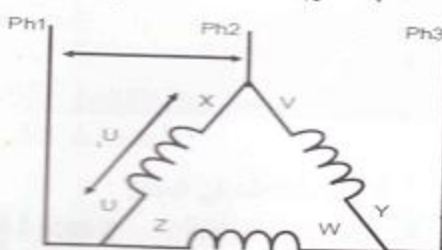
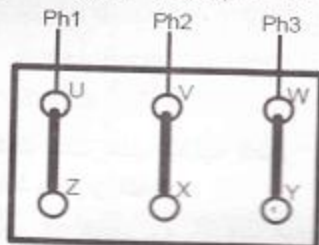
• الإقران المثلثي :

- الرمز : Δ أو D

- المبدأ : تربط اللفات الثلاثة على التسلسل مشكلة مثلثا ثم توصل الأطوار الثلاثة بربؤوس المثلث .



الشكل 7-3



في حالة الإقران المثلثي تخضع الوشائع للتوتر المركب " U "

نحضر القرص المرافق مرجع : « Ref 3-6 »

نشاطر : أفكر نوع الإقران الموافق في الجدول التالي :

المحرك	الشبكة	
	3 × 220V	3 × 380V
	127 / 220 V	
	220 / 380 V	
	380 / 660 V	

نجد على المحركات اللاتزامنية ثلاثية الطور
لوحة التعليمات التي تحمل البيانات التالية :
- المميزات الكهربائية - المميزات الميكانيكية
- المميزات التجارية

تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-5 »

رمز حماية المحرك

تيار الخط في حالة إقران مثلي

تيار الخط في حالة إقران نجمي

الاستطاعة الميكانيكية المفيدة

عامل الإستطاعة للمحرك

تواتر الاستعمال

السرعة الاسمية

شبكة 3 × 220 V إقران Δ في حالة

شبكة 3 × 380 V إقران Y في حالة

الشكل 8-3

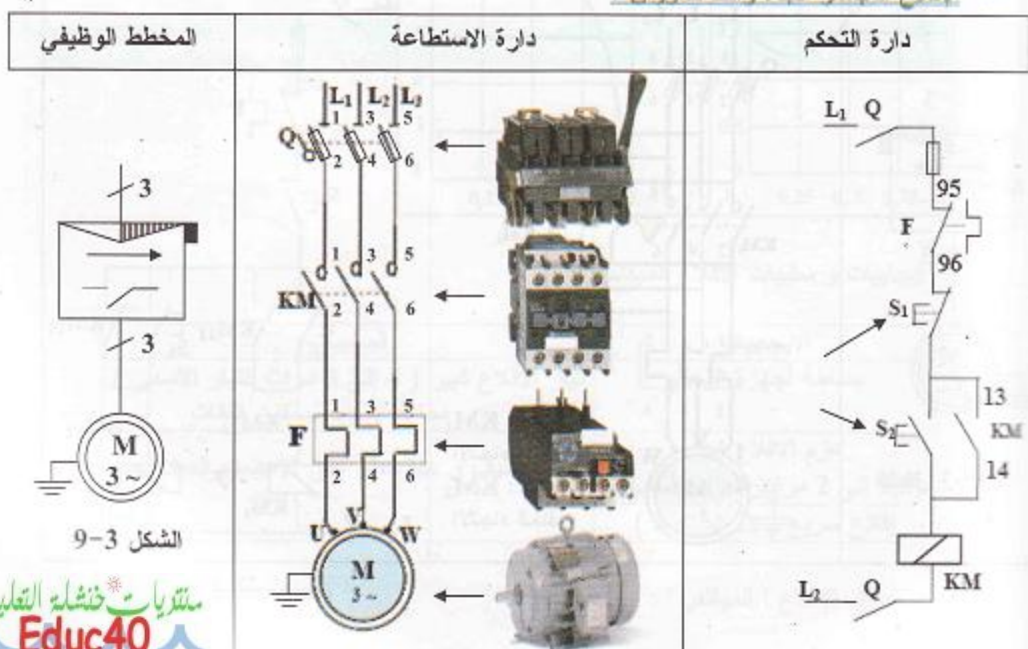
LEROY MOT. 3 ~ LS 80 L T SOMER N° 734570 BJ 002 kg 9						
IP 55 1 cl.F 40°C S1						
V	Hz	min ⁻¹	kW	cos	A	
Δ 220	50	2780	0,75	0,86	3,3	
Y 380					1,9	
Δ 230	50	2800	0,75	0,83	3,3	
Y 400					1,9	
Δ 240	50	2825	0,75	0,80	3,3	
Y 415					1,9	

4-5 (إقلاع المحركات اللاتزامنية ثلاثية الطور :

4-5-1 / الإقلاع المباشر :

المبدأ : يوصل المحرك مباشرة بشبكة التغذية و يتم الإقلاع في شوط واحد .

• الإقلاع المباشر اتجاه واحد للدوران :



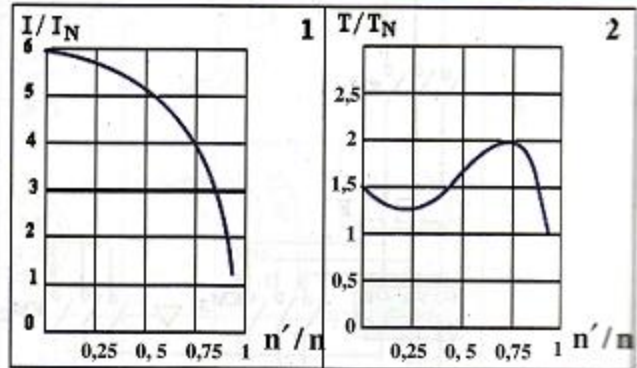
دائرة التحكم	الاتجاه الأمامي
<ul style="list-style-type: none"> - نبضة على زر التشغيل S_2 (التشغيل في الاتجاه الأمامي) - غلق KM_1 - تحقيق التغذية الذاتية بـ KM_{11} (13 - 14) - التوقف يتم بنبضة على الزر S_1 أو بإعتاق المرحل الحراري F (95 - 96) . - نبضة على زر التشغيل S_3 (التشغيل في الاتجاه الخلفي) - غلق KM_2 - تحقيق التغذية الذاتية بـ KM_{21} (13 - 14) - تحقيق الرتج الكهربائي بالملمسين KM_{12} (21 - 22) و KM_{22} (21 - 22) . - تجسيد الرتج الميكانيكي بين KM_1 و KM_2 بـ ▼ 	<ul style="list-style-type: none"> الاتجاه الأمامي : - غلق يدوي لـ Q . - غلق KM_1 ، وضع المحرك تحت التوتر في الاتجاه الأمامي . الاتجاه الخلفي : - غلق يدوي لـ Q . - غلق KM_2 ، وضع المحرك تحت التوتر في الاتجاه الخلفي .

• خاصيات الإقلاع المباشر :

المنحنى -1- : خاصية التيار الممتص بدلالة السرعة . المنحنى -2- : خاصية العزم بدلالة السرعة .
تيار الإقلاع : $I_d = 6 \cdot I_N$ ، عزم الإقلاع : $T_d = 1,5 \cdot T_N$

ملاحظة : T_N و I_N تمثل القيم الاسمية .

الشكل 11-3



• إيجابيات و سلبيات الإقلاع المباشر :

السلبيات	الإيجابيات
تيار الإقلاع كبير (4 إلى 8 مرات التيار الاسمي) مما قد يسبب تسخين اللغات	بساطة أجهزة التحكم
إقلاع عنيف و هذا خطر على الأعضاء الميكانيكية	عزم الإقلاع كبير (1,5 إلى 2 مرات العزم الاسمي)
	إقلاع سريع (2s إلى 3s)

• استعمال الإقلاع " المباشر " :

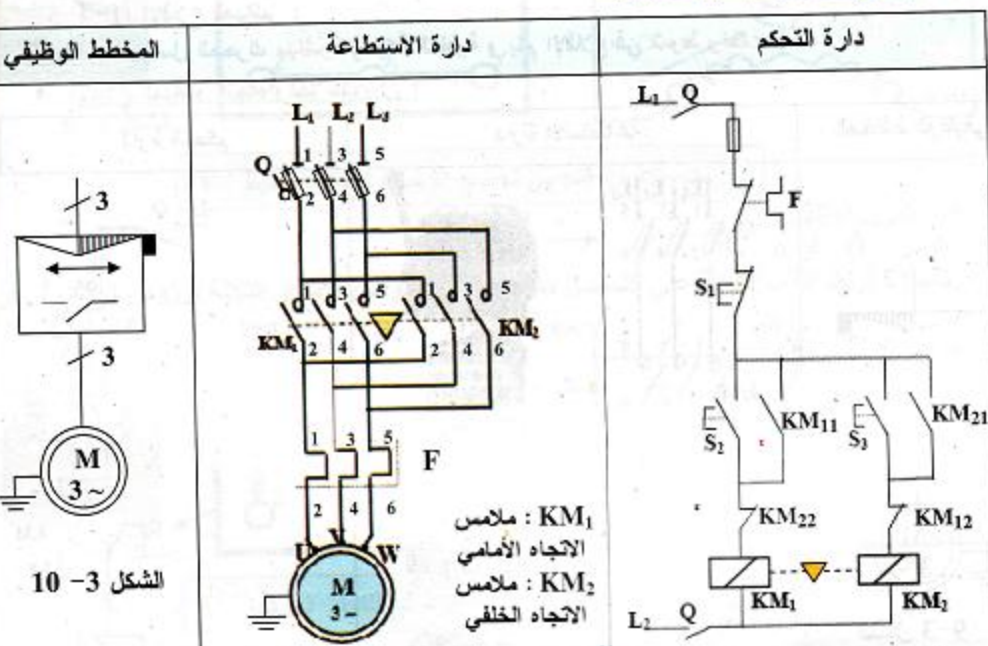
الرمز	الجهاز	الدور
Q	قاطع عازل	عزل الدارة و الحماية ضد الدارات القصيرة
KM	ملاص كهرومغناطيسي	التحكم في المحرك
F	مرحل حراري	حماية المحرك من الحمل المفرطة
M	محرك ثلاثي الطور	تحويل الطاقة الكهربائية إلى طاقة ميكانيكية
S ₁	زر ضاغط	توقيف المحرك
S ₂	زر ضاغط	تشغيل المحرك

تخصص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-7 » ، « Réf 3-5 »

✓ مبدأ التشغيل :

دارة الاستطاعة	دارة التحكم
<ul style="list-style-type: none"> - غلق يدوي لـ Q . - غلق KM ، وضع المحرك تحت التوتر 	<ul style="list-style-type: none"> - نبضة على زر التشغيل S₂ . - غلق الملاص KM . - تحقيق التغذية الذاتية لـ KM (13 - 14) . - التوقف يتم بنبضة على الزر S₁ أو بإعتاق المرحل الحراري F (95 - 96)

• الإقلاع المباشر اتجاهين للدوران :



✓ مبدأ التشغيل :

يُفصل هذا النوع من الاقلاعات لـ :
 المحركات ذات الاستطاعات الضعيفة ($P < 5kW$) بسبب طلب تيار كبير عند الإقلاع .
 - الآلات التي تتطلب عزم إقلاع كبير

2-4-5 / الإقلاع نجمي - مثلثي :

يطبق هذا النوع من الاقلاعات على المحركات التي تكون كل أطراف لفاتها خارجية على لوحة المرباط و يكون الاقارن المثلثي موافقا لتوتر الشبكة .
 المبدأ : يتم الإقلاع في شوطين (مرحلتين) :

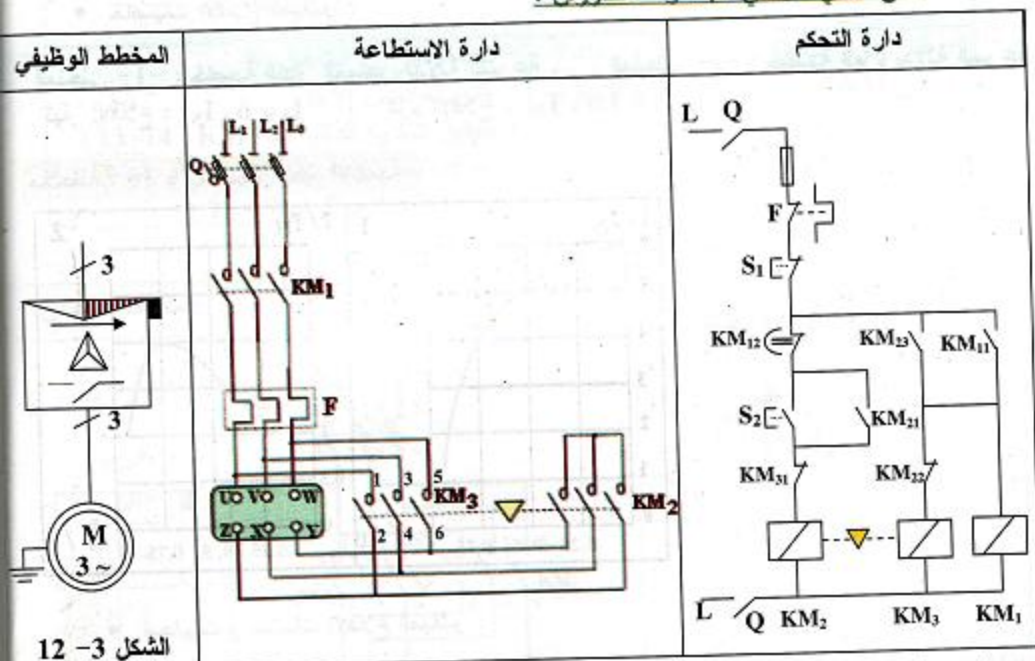
الشوط الأول : إقارن نجمي (Y) لللفات المحرك

يتم إقلاع المحرك بإقارن نجمي تحت توتر مخفض $\frac{U}{\sqrt{3}}$ حيث تيار الإقلاع ضعيف .

الشوط الثاني : إقارن مثلثي (Δ) لللفات المحرك

عندما تقترب سرعة الإقلاع من السرعة الاسمية، يتم حذف الاقارن النجمي و المرور بسرعة إلى الاقارن المثلثي فيصبح المحرك مغذى بالتوتر الكلي U .

• إقلاع نجمي - مثلثي اتجاه واحد للدوران :



الشكل 3-12

✓ الأجهزة المستعملة و دورها :

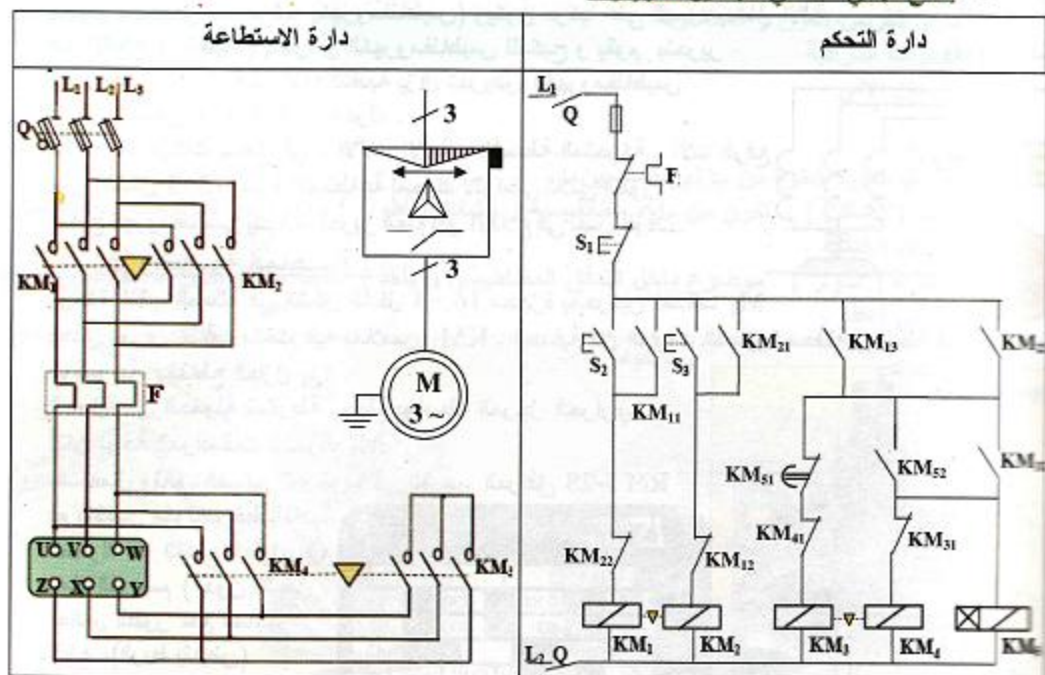
الرمز	الجهاز	الدور
KM ₁	ملاص كهرومغناطيسي	التحكم في المحرك (ملاص الخط)
KM ₂	ملاص كهرومغناطيسي	تحقيق الربط النجمي
KM ₃	ملاص كهرومغناطيسي	تحقيق الربط المثلثي
KM ₁₂	ملص مؤجل	ضبط زمن الربط النجمي

تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-8 »

✓ مبدأ التشغيل :

دائرة التحكم	دائرة الاستطاعة
<ul style="list-style-type: none"> - نبضة على زر التشغيل S_2 - تحريض KM_2 - غلق المماسات KM_{21} و KM_{23} - فتح KM_{22} - تحريض KM_1 - تحقيق التغذية الذاتية لـ KM_1 بواسطة الملمس KM_{11} - فتح الملمس المؤجل KM_{12} - إزالة التحريض لـ KM_2 - تحريض KM_3 - التوقف يتم بنبضة على الزر S_1 أو بإعتاق المرحل الحراري F (95 - 96) أو بانصهار الفواصم . 	<ul style="list-style-type: none"> - غلق يدوي لـ Q . - غلق KM_2 (تحقيق الربط النجمي) - غلق KM_1 (ملاس الخط) - فتح KM_1 (خذف الربط النجمي) - غلق KM_3 (تحقيق الربط المثلي)

• إقلاع نجمي - مثلي اتجاهين للدوران :

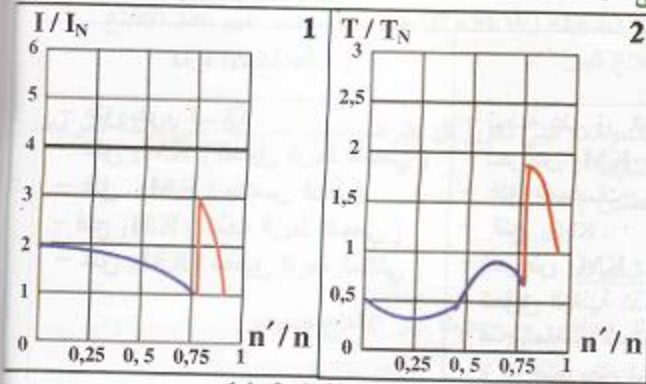


الشكل 3-13

• إيجابيات و سلبيات الإقلاع نجمي - مثلي :

السلبيات	الإيجابيات
<p>العزم ضعيف مقارنة مع عزم الإقلاع المباشر من 0,2 إلى 0,5 T_N</p> <p>التيارات الانتقالية هامة عند المرور من النجمي إلى المثلي</p>	<p>تيار الإقلاع ضعيف من 1,3 إلى 2,6 I_N</p>

• خاصيات الإقلاع " نجمي - مثلثي " :



الشكل 3-14

• استعمال الإقلاع نجمي - مثلثي :

يخصص هذا النوع من الإقلاع للمحركات ذات الحمولة الضعيفة .

(6) المحركات الكابحة :

هي عبارة عن محركات لاتزامية مزودة بتجهيز الكبح الكهرومغناطيسي (تجهيز ميكانيكي متحكم فيه بكهرومغناطيس) ويكون مركبا على العمود بداخل الآلة . عند الإقلاع (التغذية) يتحرض الكهرومغناطيس للمكبح و يقوم بتحرير تجهيز الكبح . عند قطع تيار التغذية يزال تحريض الكهرومغناطيس و يقوم نابض الإرجاع بكبح المحرك .

تستعمل المحركات بمكبح في : الآلات الآلية ، الأبسط المتحركة ، آلات الرفع يمثل (الشكل 3-15) دائرة الاستطاعة لمحرك لاتزامي ثلاثي الطور بمكبح كهرومغناطيسي يتم فيه تحرير العمود و الإقلاع في نفس الوقت .

• وضعية إدماجية :

وحدة الثقب الممثلة في الشكل الشكل 3-16 مجهزة بمحركين أحدهما M_1

يحقق دوران الثاقب متحكم فيه بملامس KM_1 . الحماية من الدارات القصيرة محققة بواسطة فواصم موضوعة بالقاطع العازل Q_1 .

الحماية من الحمولة المفرطة محققة بواسطة المرحل الحراري .

لنكن لوحة المواصفات للمحرك M_1 :

باستعمال وثائق الصانع الموجودة في القرص المرافق Réf 3-28

LEBERY SOMER		16815 ANGLOULEME FRANCE	
MOTEUR ASYNCHRON - NFC 51-111 NOV. 79			
Type			
kW	7,5	cosφ	0,84
		Δ V	230
		Y V	400
ro%	83		
tr/min	1450	amb	40
Hz	50	Ph	3
		S1	FMC
			84
Roulements Made in			
Autres Pièces Made in FRANCE			

قم باختيار مكونات خط التغذية

للمحرك :- القاطع العازل Q_1

حامل الفواصم (بدون تشغيل

أحادي الطور ، مع مماسين

للقطع ، (الربط بنابض)

(raccordement par ressort)

- الفواصم المناسبة .

- الملامس KM_1 (الربط بنابض) .

- المرحل الحراري F_1 (الربط بنابض)

ملاحظة :

شبكة التغذية المتوفرة هي شبكة 4 خطوط 400V +N التي تنتج تيار

أقصى 100 A و جزء التحكم تحت توتر 24 V و تواتر 50 Hz .

II - المحرك خطوة خطوة :



ظهر المحرك خطوة خطوة لأول مرة سنة 1933 و منذ ذلك الحين و هو في تطور مستمر نظرا لأهميته البالغة و كثرة استعماله . يرجع فضل تطوره لظهور الميكرومعالج ، بساطة تركيبه ، سهولة التحكم فيه و قلة تكلفته .

(1) تعريف :

المحرك خطوة خطوة هو منفذ يقوم بتحويل سلسلة من نبضات للتيار (طاقة كهربائية) إلى حركة دورانية بعدد خطوات مناسب (طاقة ميكانيكية) . تتعلق سرعة المحرك بتواتر النبضات المرسله .

(3) مجال الاستعمال :

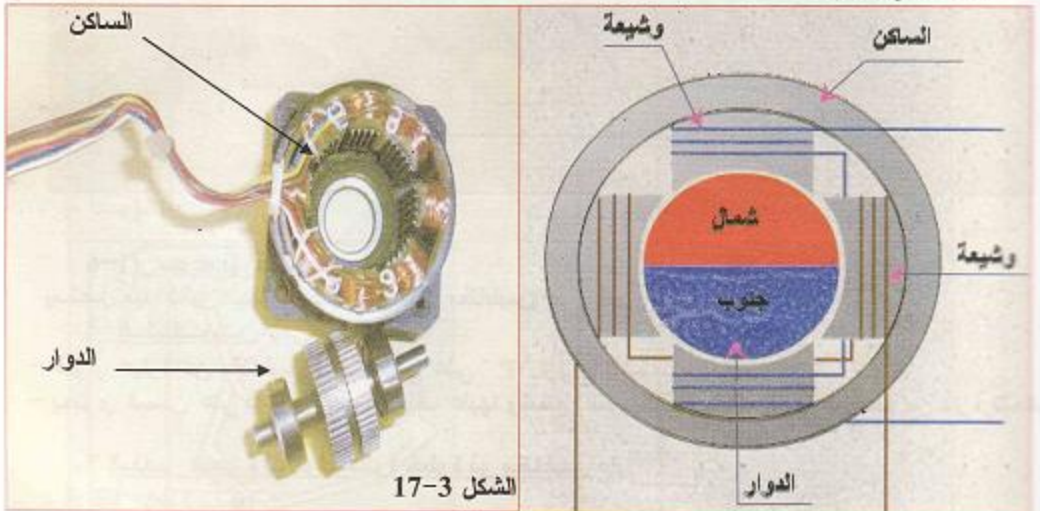
تستعمل المحركات خطوة خطوة في كل التطبيقات التي تتطلب حركات دقيقة :

- الطابعات
- قارئ القرص المرن و المضغوط
- كاميرات المراقبة
- الأتمتة الآلي

(4) التكوين :

يتكون المحرك خطوة خطوة من جزئين أساسيين :

- جزء ثابت (الساكن) : يتكون من دائرة مغناطيسية و وشائع (أطوار) ، دوره هو إنتاج تدفق مغناطيسي في اتجاهات مختلفة .
- جزء متحرك (الدوار) : موضوع داخل التدفق المغناطيسي و يأخذ وضعيته بحيث يكون التدفق المغناطيسي أعظم .



الشكل 3-17

(5) أنواع المحركات خطوة خطوة :

تصنف المحركات خطوة خطوة حسب :

* **المساكن** : وهي نوعان :

- **أحادي القطب** : تحتوي لفات الساكن على نقطة وسطية
- **ثنائي القطب** : لا تحتوي لفات الساكن على نقطة وسطية

* **الدوار** : وهي ثلاثة أنواع :

- محرك ذو مغناطيس دائم
- محرك ذو مقاومة مغناطيسية متغيرة
- محرك هجين

(6) مبدأ التشغيل :

تجربة : نغذي وشيعة ونضع بجانبها إبرة ممغنطة .

- **الملاحظة** : تتحرك الإبرة ويوضع وجهها الشمالي نحو وجه الوشيعة (الوجه الجنوبي) .

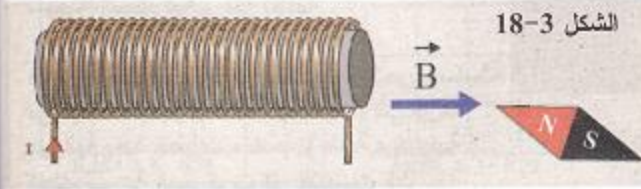
- **التفسير** : مرور تيار كهربائي في وشيعة ينتج عنه حقل مغناطيسي .

كما يوضح الشكل 19-3 في حالة حلزونية و بالتالي وجود

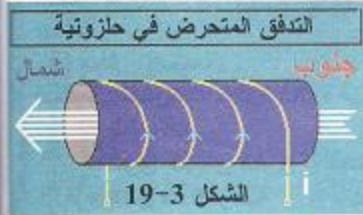
وجه شمالي و وجه جنوبي حسب قاعدة اليد اليمنى الشكل 20-3 .

تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-16 »

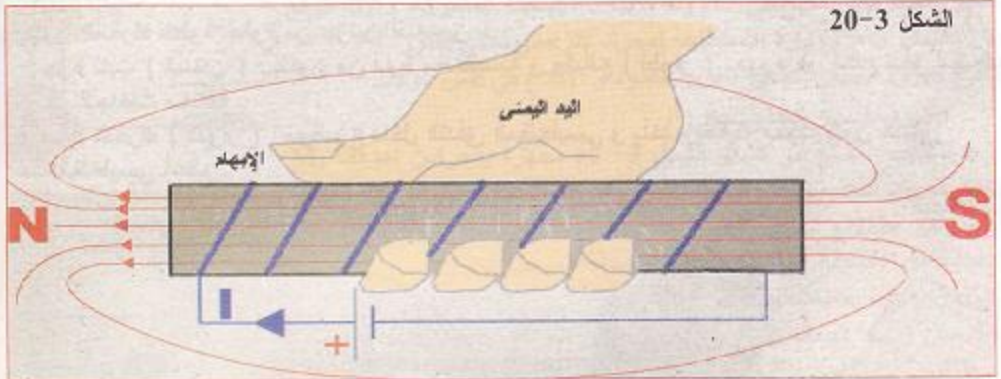
- (ملاحظة : قطبان متشابهان يتنافران و قطبان مختلفان يتجاذبان) .
- على هذا المبدأ يعتمد تشغيل المحرك خطوة خطوة .



الشكل 18-3



الشكل 19-3



الشكل 20-3

(1-6) محرك ذو مغناطيس دائم :

يستعمل مبدأ تأثير الحقل المغناطيسي على مغناطيس .

* **التكوين** :

- الدوار عبارة عن مغناطيس دائم يحتوي على " P " أزواج الأقطاب .
- تحتوي الساكن على دائرة مغناطيسية ملف عليها وشائع التي تتلقى نبضات التيار المرسل من دائرة التحكم .

* **المقادير المميزة للمحرك خطوة خطوة ذو مغناطيس دائم** :

أ/ عدد الأطوار : m

ب/ عدد أزواج أقطاب الدوار : p

ج/ نوع التغذية : K_1

- يكون المحرك **أحادي القطب** لما يولد اللف دوما قطبا من نفس الاسم (إتجاه الحقل المغناطيسي \vec{B}) إستقطاب اللف وحيد ($K_1=1$) .
- يكون المحرك **ثنائي القطب** لما يولد اللف إما وجهها شماليا أو جنوبيا حسب اتجاه التيار ، كل طرف من هذه اللفات يكون خاضعا للقطب السالب أو الموجب ($K_1=2$) .

د/ نوع التبديل : K_2

- تبديل **متناظر** (الخطوة الكاملة) : يكون نفس عدد الأطوار المحرصة خلال دورة التشغيل .
- تبديل **غير متناظر** (نصف الخطوة) : يتغير عدد الأطوار المحرصة خلال دورة التشغيل .

هـ/ عدد الخطوات في الدورة (الوضعيات) : $N = m \cdot p \cdot K_1 \cdot K_2$

$$\alpha = \frac{360}{N} (^{\circ}) = \frac{2\pi}{N} (rd) : \alpha \text{ ي/ الخطوة الزاوية}$$

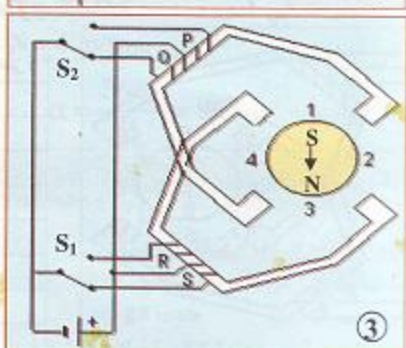
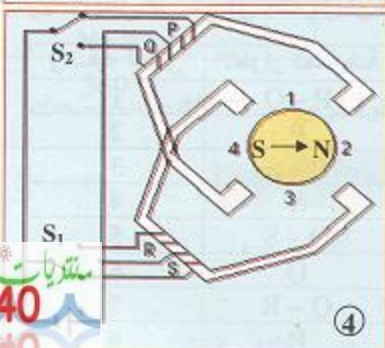
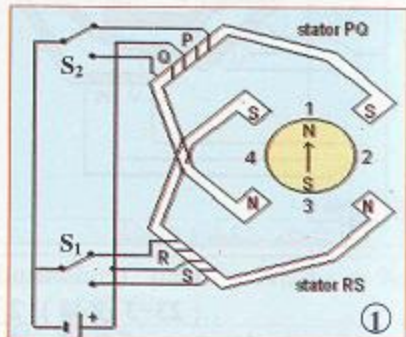
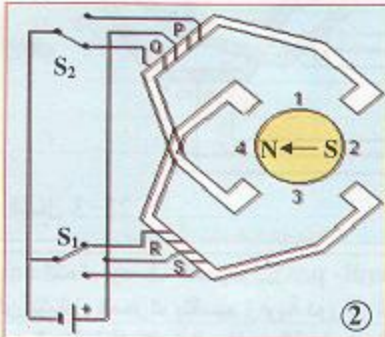
• محرك ذو مغناطيس دائم أحادي القطب (أحادي الاتجاه) :

يحتوي الساكن على وشيعتين بنقطة وسطية و دوار ذو قطبين . تسمح المبدلتين بترتيب تغذية الوشائع (نصف الوشاعة) و يسمى هذا النوع من التغذية ' أحادي القطب ' لأن نفس قطب التغذية يطبق دائما على نفس أطراف نصف الوشائع .
في الحقيقة يحتوي المحرك على أربعة وشائع مستقلة أو أربعة أطوار ، يتعلق اتجاه الدوران بترتيب تغذية وشائع الساكن .

تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-10 »

- التحكم بالخطوة الكاملة (**commande par pas entier**) . (الشكل 21-3)

تقوم بتغذية الوشائع S , R , Q , P مثني مثني والجدول التالي يبين كيفية التشغيل . الشكل 21-3



- جدول تحريض الوشائع :

الخطوة	اتجاه الدوران : اتجاه عقارب الساعة	وضعية الدوران	الخطوة	اتجاه الدوران : عكس اتجاه عقارب الساعة	الخطوة
1	P - R	1	Q - R	4	
2	P - S	2	Q - S	3	
3	Q - S	3	P - S	2	
4	Q - R	4	P - R	1	

- المقادير المميزة :

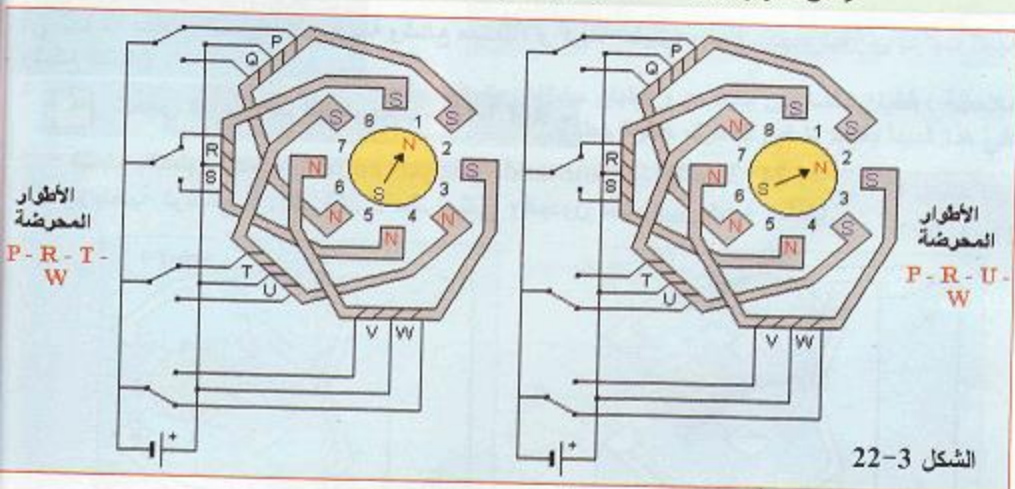
$$m=4, p=1, K_1=1, K_2=1$$

$$N = m \cdot p \cdot K_1 \cdot K_2 = 4 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 = 4 \text{ p/tr}$$

$$\alpha = \frac{360^\circ}{4} = 90^\circ$$

نوع التبديل : أحادي القطب متناظر .

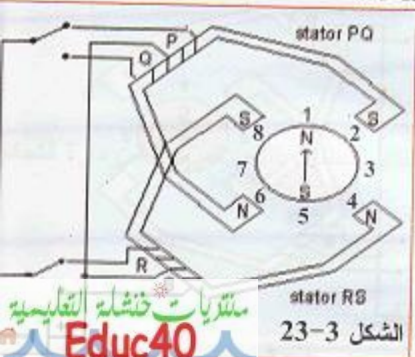
ملاحظة -1- : لزيادة عدد وضعيات الدوران ، يمكن الحل في زيادة عدد الأطوار . في حالة الشكل التالي ، يمكن للدوران أن يأخذ 8 وضعيات أي خطوة زاوية 45° .



- التحكم بنصف الخطوة . (commande par demi-pas)

يمكن تشغيل المحرك بتقسيم زاوية دوران الدوران على 2 (الشكل 3-23) .

- جدول تحريض الوشائع في حالة دوران في اتجاه عقارب الساعة :



وضعية الدوران	الأطوار المحرّضة	نصف الخطوة
1	P - Q	1
2	P	2
3	P - S	3
4	S	4
5	Q - S	5
6	Q	6
7	Q - R	7
8	R	8

أعط جدول تحريض الوشائع في حالة دوران المحرك عكس اتجاه عقارب الساعة ؟

- المقادير المميزة :

$$m=4, p=1, K_1=1, K_2=2$$

$$N = m \cdot p \cdot K_1 \cdot K_2 = 4 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 2 = 8 \text{ p/tr}$$

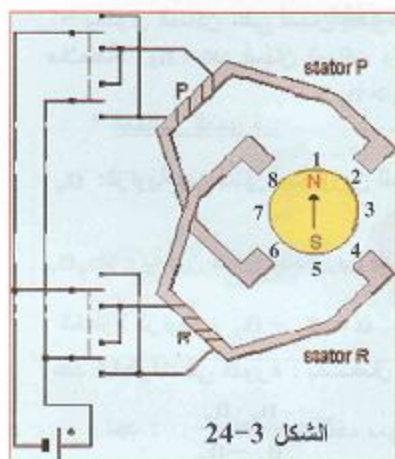
$$\alpha = \frac{360^\circ}{8} = 45^\circ$$

نوع التبديل : أحادي القطب لامتناظر .

• محرك ذو مغناطيس دائم ثنائي القطب (ثنائي الاتجاه) :
(الشكل 24-3)

لا تحتوي وشائع الساكن على نقطة وسطية .

- جدول تحريض الوشائع في حالة دوران في اتجاه عقارب الساعة :



التحكم بنصف الخطوة			التحكم بالخطوة الكاملة		
وضعية الدوار	الطوار المحرصة	نصف الخطوة	وضعية الدوار	الطوار المحرصة	الخطوة
1	P - R	1	1	P - R	1
2	P	2	3	P - R	2
3	P - R	3	5	P - R	3
4	R	4	7	P - R	4
5	P - R	5			
6	P	6			
7	P - R	7			
8	R	8			

- المقادير المميزة :

التحكم بنصف الخطوة				التحكم بالخطوة الكاملة			
m=2	p=1	K ₁ =2	K ₂ =2	m=2	p=1	K ₁ =2	K ₂ =1
عدد الخطوات في الدورة : N=2.1.2.2 N= 8 p/tr				عدد الخطوات في الدورة : N= 2.1.2.1 N= 4 p/tr			
الخطوة الزاوية : $\alpha = \frac{360^\circ}{8} = 45^\circ$				الخطوة الزاوية : $\alpha = \frac{360^\circ}{4} = 90^\circ$			

تفحص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-12 » ، « Réf 3-15 »

* خصائص المحرك ذو مغناطيس دائم :

- عدد الخطوات في الدورة ضعيف

- عزم المحرك كبير

- يتغلق اتجاه الدوران بترتيب تغذية الوشائع و اتجاه التيار بالنسبة لثنائي القطب .

- الدوار عبارة عن اسطوانة من الحديد اللين (غير ممغنط) و يحتوي على أسنان .
- يحتوي الساكن على أسنان بعدد مختلف عن الدوار حيث تلف عليها وشائع التي تمثل أطوار المحرك .

ملاحظة: n_s : عدد أسنان الساكن ، n_r : عدد أسنان الدوار

$$n_s > n_r$$

* المقادير المميزة :

$$\alpha_s : \text{الزاوية بين سنتين متجاورين للساكن} \left(\alpha_s = \frac{2\pi}{n_s} \right)$$

$$\alpha_r : \text{الزاوية بين سنتين متجاورين للدوار} \left(\alpha_r = \frac{2\pi}{n_r} \right)$$

$$\alpha = \alpha_r - \alpha_s : \text{الخطوة الزاوية}$$

عدد الخطوات في الدورة : باستعمال العلاقات السابقة

$$N = \frac{n_s \cdot n_r}{n_s - n_r} : \text{نجد}$$

$$\alpha = \frac{2\pi}{N} : \text{الخطوة الزاوية}$$

* مبدأ التشغيل :

عند تغذية طور معين ، فالسن المحاط حوله الوشيعية المحرصة يجذب له السن الأقرب للدوار حيث يكون التدفق المغناطيسي من خلال الطور المحرض أعظمي .

تلفص القرص المرافق مرجع : « Réf 3-13 »

- جدول تحريض الوشائع :

التحكم بنصف الخطوة		التحكم بالخطوة الكاملة	
الطور المحرصة		الطور المحرصة	
عكس اتجاه عقارب الساعة	اتجاه عقارب الساعة	عكس اتجاه عقارب الساعة	اتجاه عقارب الساعة
AA'	AA'	AA'	AA'
AA' - DD'	AA' - BB'	DD'	BB'
DD'	BB'	CC'	CC'
DD' - CC'	BB' - CC'	BB'	DD'
CC'	CC'		
CC' - BB'	CC' - DD'		
BB'	DD'		
BB' - AA'	DD' - AA'		

نشاط :

1/ ما هو عدد أسنان الساكن و الدوار ؟

2/ ما هو الطور المحرض لما يكون الدوار في الوضعية الممثلة في الشكل 25-3 ؟

2/ تغذي الطور BB' : - ما هي الوضعية الجديدة للدوار؟ - في أي اتجاه يدور

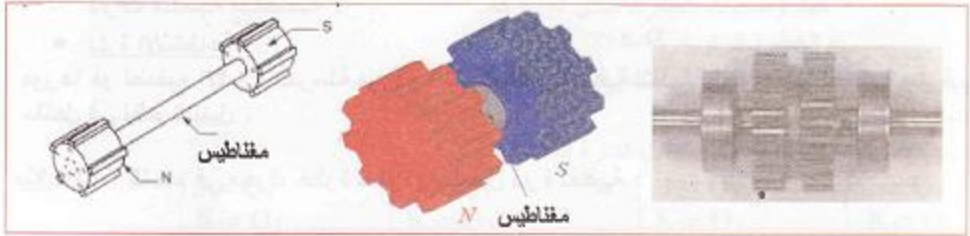
3/ استنتج عدد الخطوات في الدورة ؟

* خصائص المحرك ذو مقاومة مغناطيسية متغيرة :

- عدد الخطوات في الدورة كبير
- عزم المحرك ضعيف
- لا يتعلق اتجاه الدوران باتجاه التيار و إنما بترتيب تغذية الوشائع فقط .

(3-6) محرك هجين :

يجمع هذا المحرك بين مبدئي المحركين السابقين .



* التكوين :

يتكون الدوار من قرصين مزاحين ميكانيكيا لهما أسنان و يوضع بينهما مغناطيس دائم .
يحتوي الساكن على أسنان تلف حولها وشائع

ملاحظة : عدد أسنان الدوار مختلف عن عدد أسنان الساكن .

* مبدأ التشغيل :

عند تغذية وشيعة، يضع الدوار الأسنان شمال N و الجنوب S بحيث يكون التدفق المار في الدوار أعظمي .
(4-6) مقارنة الأنواع الثلاثة للمحركات خطوة خطوة :

نوع المحرك	محرك ذو مغناطيس دائم	محرك ذو مقاومة مغناطيسية متغيرة	محرك هجين
عدد الخطوات في الدورة	متوسط (من 2 إلى 24 خطوة)	كبير (من 12 إلى 72 خطوة)	كبير جدا (من 24 إلى 400)
عزم المحرك	مرتفع	ضعيف	مرتفع
اتجاه الدوران	يتعلق بـ : - اتجاه التيار بالنسبة للمحرك ثنائي القطب - ترتيب تغذية الوشائع	يتعلق بـ : - ترتيب تغذية الوشائع فقط	يتعلق بـ : - اتجاه التيار بالنسبة للمحرك ثنائي القطب - ترتيب تغذية الوشائع
الاستطاعة الثمن	بعض عشرات الواط إقتصادي	بعض الواط مرتفع	تصل حتى 10 كيلوواط مرتفع

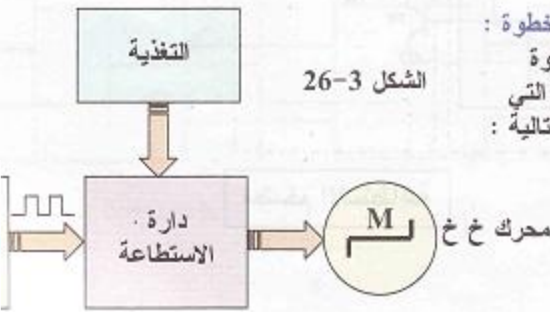
(7) التحكم في المحركات خطوة خطوة :

يسمى تشغيل محرك خطوة خطوة

بطريقة جيدة استعمال دائرة التحكم التي

تحتوي على الطوابق (الأجزاء) التالية :

الشكل 3-26



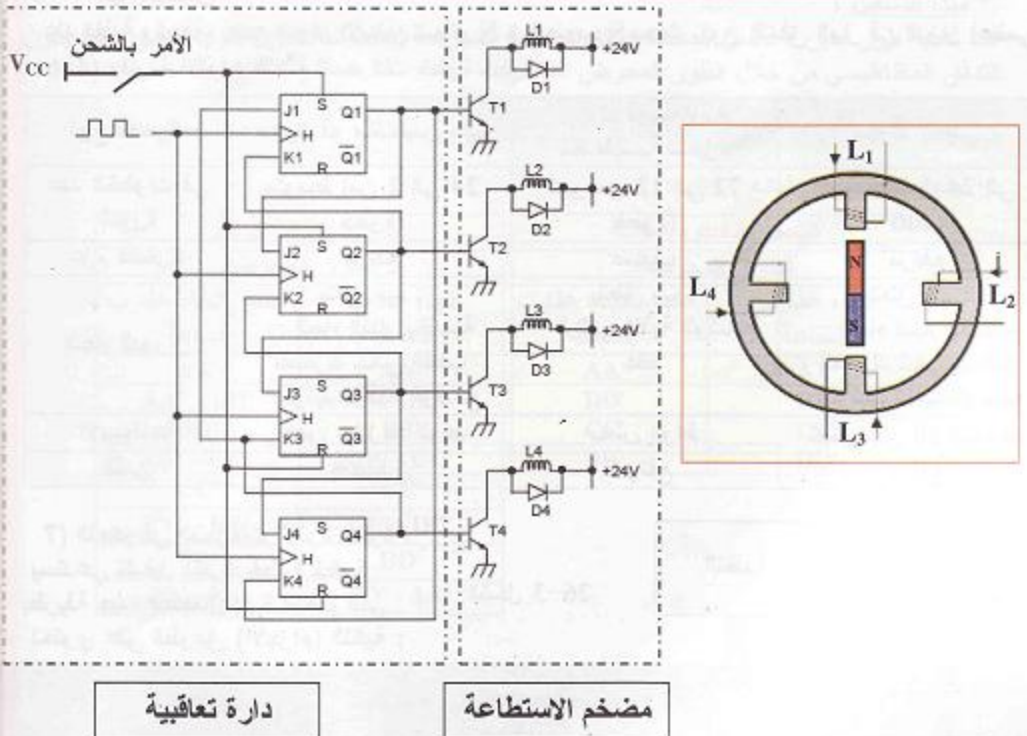
دورها هو توليد نبضات التحكم بحيث كل نبضة توافق خطوة (زاوية الدوران) على مستوى الدوار و تتعلق سرعة الدوران بتواتر النبضات .

تنجز هذه الدارة في عدة تكنولوجيات :

- دارة توافقية (بوابات منطقية) .
- دارة تعاقبية (سجلات ، عدادات ،) .
- دارات مندمجة متخصصة .
- دارة الاستطاعة :

دورها هو تضخيم الإشارة المرسلة من دارة التحكم لتصبح كافية لتغذية أطوار المحرك و تستعمل فيها مقاحل في نظام التبديل .

مثال-1 : التحكم في محرك خطوة خطوة باستخدام دارة تعاقبية :



دائرة تعاقبية

مضخم الاستطاعة

- المطلوب :
- 1- إستخرج معادلات المداخل للقلابات ؟
 - 2- إملاً جدول تحريض الأطوار للحصول على دورة كاملة ؟
(مع العلم أنه يتم شحن الدارة التعاقبية في الحالة الابتدائية بمعلومة ثنائية كما هو موضح في الشكل من الجدول السابق ، استنتج نوع الدارة التعاقبية ؟
 - 3- حدد : - عدد الأطوار ؟ - عدد الأقطاب ؟ - نوع التغذية ؟ - نوع التبديل ؟
 - 4- عدد وضعيات المحرك خلال دورة كاملة ؟
- الخطوة الزاوية α ؟
 - 5- أرسم المخطط الزمني الموافق لمخرج الدارة التعاقبية ؟

الحل :

1- معادلات المداخل للقلابات (تحليل الدارة التعاقبية) :

$$\begin{cases} J_1 = Q_4 \\ K_1 = Q_2 \end{cases} \quad \begin{cases} J_2 = Q_1 \\ K_2 = Q_3 \end{cases} \quad \begin{cases} J_3 = Q_2 \\ K_3 = Q_4 \end{cases} \quad \begin{cases} J_4 = Q_3 \\ K_4 = Q_1 \end{cases}$$

2- جدول تحريض الأطوار :

الخطوة	مخارج الدارة التعاقبية				الأطوار المحرصة				حالات المقابل			
	Q_1	Q_2	Q_3	Q_4	L_1	L_2	L_3	L_4	T_1	T_2	T_3	T_4
1	1	1	0	0	1	1	0	0	مشبع	مشبع	محصور	محصور
2	0	1	1	0	0	1	1	0	محصور	مشبع	مشبع	محصور
3	0	0	1	1	0	0	1	1	محصور	محصور	مشبع	مشبع
4	1	0	0	1	1	0	0	1	مشبع	محصور	محصور	مشبع

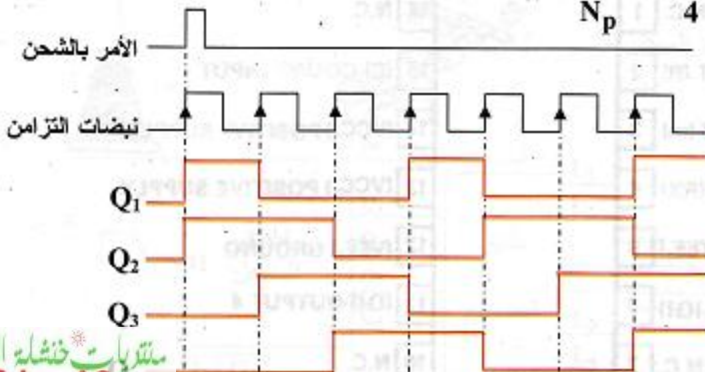
3- نوع الدارة التعاقبية : نستنتج من الدارة أن الدارة عبارة عن سجل حلقي إزاحة يمين .

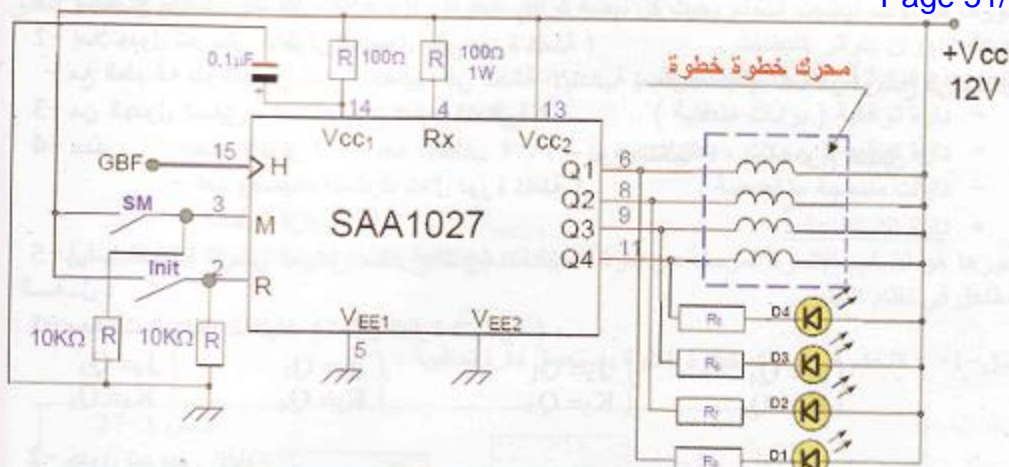
4- عدد الأطوار : $m=4$ ، عدد الأقطاب : $2 (P=1)$ نوع التغذية : أحادي القطب (أحادي الاتجاه) $(K_1=1)$ ، نوع التبديل : متناظر $(K_2=1)$ عدد الوضعيات : $N_p = m \cdot P \cdot K_1 \cdot K_2 = 4 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 1 = 4 \text{ pas/tour}$

$$\alpha = \frac{360^\circ}{N_p} = \frac{360^\circ}{4} = 90^\circ$$

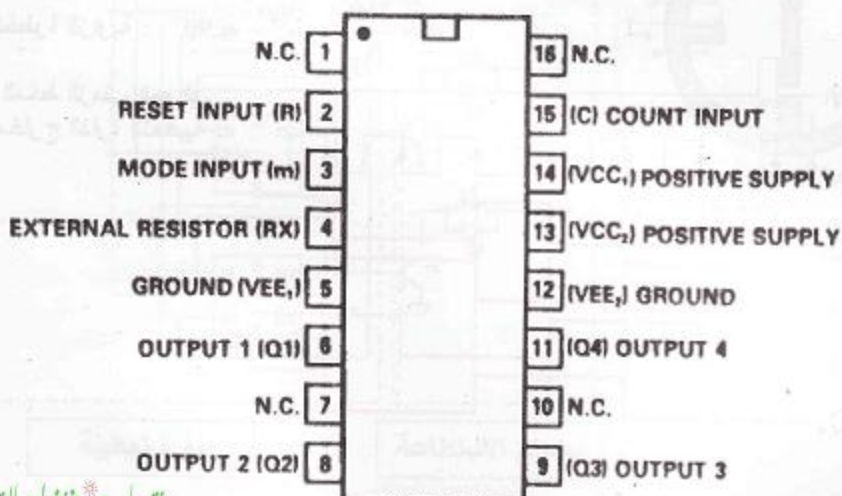
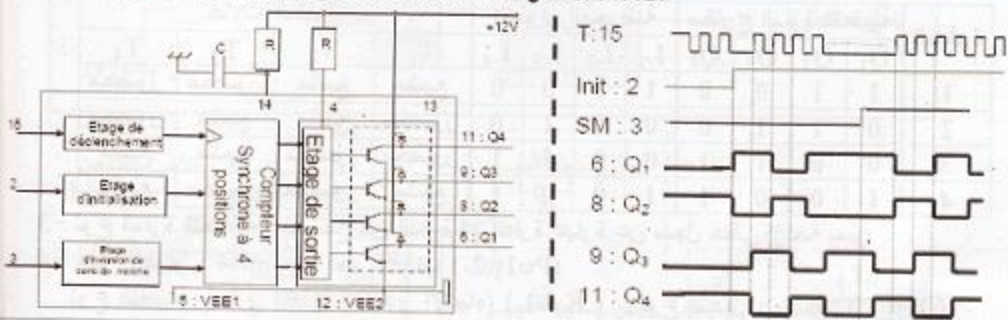
5- المخطط الزمني الموافق

لمخارج الدارة التعاقبية :





Caractéristiques techniques du circuit intégré SAA1027



(8) الخصائص التقنية للمحركات خطوة خطوة :

يمثل الجدول التالي الخصائص التقنية التي تمثل المعايير الأساسية في اختيار محرك خطوة خطوة .

Moteur type	ID35014	ID35110
Puissance consommée par le moteur seul ... w	5,5	5,3
Couple dynamique maximale mNm	57	57
Couple de maintien mNm	85	95
Fréquence de démarrage maximale.....pas/s	130	360
Nombre de phases	4	4
Résistance par bobine (à 20°C)..... Ω	47	7,7
Courant par bobinemA	240	575
Température maximale admissible°C	120	120
Angle de pas	7°30'	7°30'
Nombre de pas par tour	48	48
Sens de rotation	réversible	réversible
Moment d'inertie du rotorgm ²	45	45
Poids approximatifg	300	300

وضعية ادماجية :

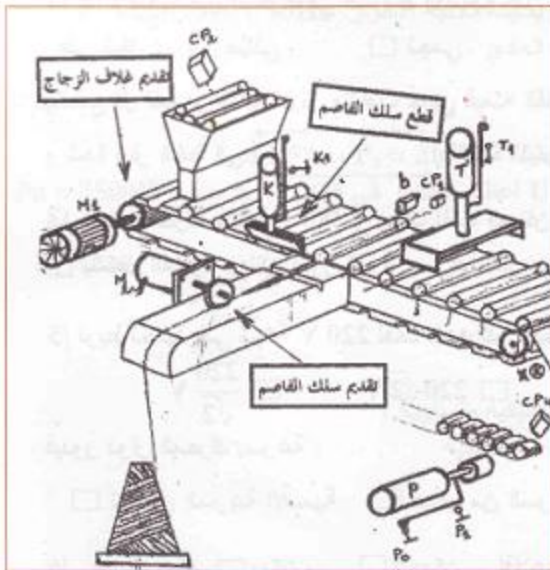
ليكن نظام آلي ' لتركيب الفواصل المنصهرة ' الممثل في الشكل المقابل :

على النظام أن يقوم بتركيب الفواصل المنصهرة ذات معيار أقل من 3A بتوتر استعمال 220 V و تجميعها في علب ذات 6 فواصل . يتضمن النظام عدة أشغولات من بينها أشغولة ' تقديم سلك القاصم ' .

للتحكم في تقديم 2,13 cm من سلك القاصم تستعمل محرك خطوة خطوة M₂ له الخصائص التالية : أحادي القطب ، زوج واحد لأقطاب الدوار يشغل بـ 12V تيار مستمر متحكم فيه بسجل و يدير عجلة قطرها 1,36 cm .

ما هو عدد النبضات التي يتلقاها السجل

لتقديم الطول 2,13 cm ؟



b	Q1	Q2	Q3	Q4
0	0	0	0	0
1	0	0	0	0
0	1	0	0	0
0	0	1	0	0

جدول مخرجات السجل

الشكل -8-

اختبر معلوماتك

220 V/380 V 9,3 A/16,1 A

$\cos \varphi = 0,85$ 4500 W

1445 tr/min

لتكن لوحة المواصفات لمحرك لآزامني ثلاثي الطور :
1/ التوتر الأقصى المطبق على كل لف من لفات الساكن هو

2/ يمكن تشغيل المحرك بـ :

☐ شبكة ثلاثية الطور 380 v فقط

☐ شبكة ثلاثية الطور 220 v فقط

☐ شبكة ثلاثية الطور 220 v و 380 v

3/ إذا أردنا تشغيل المحرك في الشروط الاسمية على شبكة ثلاثية الطور 220 v ، يجب إقران لفات الساكن على شكل : ☐ مثلثي ☐ نجمي

فيخضع كل لف من لفاته لتوتر متناوب جيبي قيمته الفعالة هي

و شدة تيار الخط هي ☐ 9,3 A ☐ 16,1 A و شدة التيار المار في كل لف هي

4/ إذا أردنا تشغيل المحرك في الشروط الاسمية على شبكة ثلاثية الطور 380 v ، يجب إقران لفات الساكن على شكل : ☐ مثلثي ☐ نجمي

فيخضع كل لف من لفاته لتوتر متناوب جيبي قيمته الفعالة هي

و شدة تيار الخط هي و شدة التيار المار في كل لف هو

إذا غطينا المحرك بشبكة 380 v وربطنا لفات الساكن على شكل مثلثي :

☐ يشتغل المحرك ولكن يدور الدوار بسرعة أكبر من 1500 tr/min ☐ يمكن تدمير اللفات

5/ نربط نجما على شبكة 220 V لفات المحرك . فيخضع كل لف لتوتر فعال :

☐ $\frac{220}{\sqrt{3}}$ V

☐ 380 V

☐ $220\sqrt{2}$ V

☐ $\frac{220}{\sqrt{2}}$ V

فيدور دوار المحرك بسرعة :

☐ تساوي السرعة الاسمية ☐ أصغر من السرعة الاسمية ☐ أكبر من السرعة الاسمية

6/ هذا المحرك ☐ يمكن ☐ لا يمكن اقلاعه "نجمي-مثلثي" على شبكة 127 V / 220 V

هذا المحرك ☐ يمكن ☐ لا يمكن اقلاعه "نجمي-مثلثي" على شبكة 220 V / 380 V

7/ السرعة الاسمية للدوار هي : و سرعة المجال الدوار هي

تمثل 4500 W : ☐ الاستطاعة المفيدة الاسمية للمحرك ☐ الاستطاعة الممتصة الاسمية للمحرك

8/ يمثل 0,85 عامل الاستطاعة للمحرك في حالة التشغيل :

☐ بدون حمولة ☐ في الشروط الاسمية

9/ قيمة الانزلاق هي :

تمرين 01 : تحمل لوحة المواصفات لمحرك لا تزامني 3 ~ البيانات التالية :

PLAQUE SIGNALÉTIQUE				
300 W	230 V/400 V	50 Hz	1440 tr/min	
$\cos \varphi = 0,66$	Courant	1,75 A	Δ	
		1,00 A	Λ	

- 1/ اشرح هذه المعلومات ؟
- حسب :
- 2/ سرعة المجال الدوار بـ tr/min ثم بـ tr/s ؟
- 3/ عدد أزواج الأقطاب ؟
- يغذى المحرك بشبكة 230 v / 400 v
- 4/ ما هو التوتر المطبق على لف واحد للساكن ؟
- 5/ أذكر نوع الإقران ؟ علل ؟
- 6/ استنتج تيار الخط من أجل التشغيل الإسمي ؟
- 7/ أحسب المردود ؟

تمرين 02 :

محرك لانزامني ثلاثي الطور ذو قفص سنجاب يغذى بشبكة ثلاثية الأطوار 220 / 380V 50Hz .

كل لف من لفات الساكن يتحمل 380 V في التشغيل العادي .

المحرك يخضع لتجارب أعطت النتائج التالية :

المقاومة المقاسة بين طورين للساكن هي 1.5Ω .

- تجربة في الفراغ تحت توتر عادي للتشغيل أعطت : $I_0 = 1.5A$ ، $P_0 = 210W$

- تجربة بالحمولة تحت توتر عادي $U = 380V$ أعطت : التيار في الخط $I = 4.7A$ ، $P_a = 2500W$

سرعة الدوران 1410 tr/min .

1- أحسب سرعة التزامن وعدد الأقطاب .

2- كيف ينبغي أن يقرن المحرك ؟

3- في حالة تشغيل المحرك في الفراغ ، أحسب :

أ / عامل الإستطاعة .

نفرض أن الضياعات المغناطيسية والضياعات الميكانيكية متساوية .

ب / الضياعات المغناطيسية في الساكن والضياعات الميكانيكية .

4- المحرك يشتغل بالحمولة ، أحسب :

أ / الإنزلاق

ب / الضياعات بمفعول جول في الساكن .

ج / الضياعات بمفعول جول في الدوار .

د / الإستطاعة المفيدة ، العزم المفيد ، مردود المحرك .

تمرين 03 :

محرك لا تزامني ثلاثي الطور، لفات الساكن مربوطة نجما و مغذى من طرف شبكة 220/380 v 50hz .

مقاومة كل لف من الساكن $0,4\Omega$.

عند الإختبار في الفراغ يدور المحرك بسرعة 1500 tr/mn و يمتص إستطاعة 1150 w ، و تيار في

الخط 11,2 A

عند الإختبار بحمولة إسمية تحت نفس التوتر و بنفس التواتر 50 hz نتحصل على

18,1 KW : الطاقة الممتصة

شدة التيار في الخط : 32 A

- 1/ (أ) أحسب الضياعات بفعل جول في الساكن عند الاختبار على فراغ .
 (ب) ماذا يمكن أن نقول عن الضياعات بفعل جول في الدوار عند هذا الاختبار ؟
 (ج) استنتج الضياعات في الحديد علماً أن الضياعات الميكانيكية تقدر بـ 510 W
- 2/ (أ) أحسب عامل الإستطاعة الإسمي و سرعة الدوران الاسمية .
 (ب) أحسب تواتر التيارات في الدوار من أجل إنزلاق قدره 4 % ماذا يمكن أن نقول عن الضياعات في حديد الدوار
- 3/ أحسب الضياعات بفعل جول في الساكن و في الدوار بحمولة إسمية .
 4/ أحسب الإستطاعة المفيدة و مردود المحرك بحمولة إسمية .
 5/ أحسب عزم المزدوجة المفيد الإسمي .

تمرين 04 :

ليكن محرك خطوة خطوة ذو مغناطيس دائم الممثل في الشكل المقابل .

S_1, S_2, S_3, S_4 : عبارة عن مبدلات .

- (1) ما هو نمط تغذية المحرك ؟
 (2) ما هو عدد الأطوار ؟
 (3) أحسب عدد الخطوات في الدورة ؟
 (4) أحسب بالدرجة الخطوة الزاوية ؟

تمرين 05 :

ليكن محرك خطوة خطوة ذو مغناطيس دائم الممثل في الشكل المقابل .

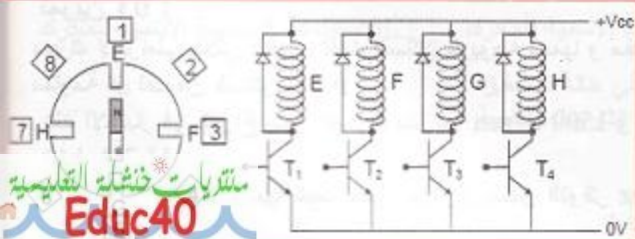
- (1) ما هو عدد الأطوار ؟
 (2) ما هو عدد الأقطاب ؟
 (3) عين عدد الوضعيات في الدورة باعتبار أن تغذية الأطوار تكون منفصلة ؟
 (4) استنتج الخطوة الزاوية ؟

تمرين 06 :

ليكن المحرك خطوة خطوة الممثل في الشكل التالي :

(1) أكمل جدول تحريض الأطوار التالي ؟

(2) استنتج : عدد الأطوار ؟ عدد الأقطاب ؟ نوع التبديل ؟ نوع التغذية ؟ الخطوة الزاوية ؟



المقفل	وضعية	المقفل	وضعية
المشبع	الدوار	المشبع	الدوار
	5		1
	6		2
	7		3
	8		4



نضرة داخلية لمضخم بمقاييل

الشباب 4-2



تقدم تغذية التركيب استطاعة كلية تقدر بـ P_T التي تتوزع ما بين الاستطاعة المقدمة للحمولة P_U و الاستطاعة الضائعة P_D ، أما الاستطاعة التي تقدمها دائرة التحكم و المتمثلة في الاستطاعة P_C فهي على العموم مهملة أمام الاستطاعة المقدمة (الممتصة) .

يعرف المردود بـ : $\eta = P_U / P_T$

(2) الصنف :

نعرف أصناف تشغيل المضخم حسب موقع نقطة التشغيل على مستقيم الحمولة .

1-2 / الصنف A :

في حالة التشغيل الخطي ، لا يكون هناك حسر و لا تشبع للمقحل ، و نقطة التشغيل المثالية تقع في منتصف مستقيم الحمولة أي النقطة A

أنظر الشكل 4-4

2-2 / الصنف B :

يكون المقحل ناقل خلال نصف الدور ، و نقطة التشغيل

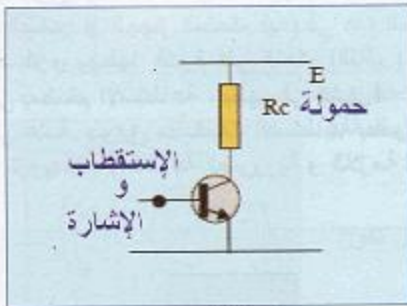
المثالية هي النقطة B أنظر الشكل 4-4 حيث $V_{CE} = E$ و $I_C = 0$

3-2 / الصنف AB :

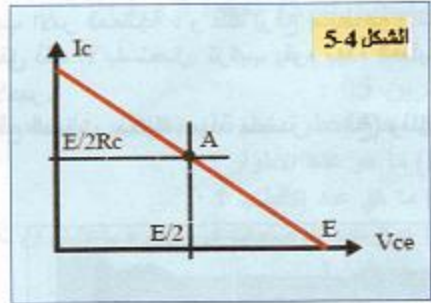
لا نستطيع تطبيقيا تحقيق تشغيل المقحل في الصنف B بسهولة ، أي جعل تيار الراحة $I_B = 0$ ، و يكون من السهل استقطابه مع الإبقاء على تيار ضعيف في جامع النقطة AB على الشكل 4-4

(3) الصنف A في حالة حمولة مقاومة صرفة :

تركيب المقحل باعث مشترك ، نقطة التشغيل المثالية تقع في منتصف مستقيم الحمولة .



الشكل 6-4



الشكل 5-4

تيار الراحة $I_C = E/2R_C$ و توتر الراحة $V_{CE} = E/2$

$$P_U = \frac{V_S^2}{2 \cdot R_C}$$

الاستطاعة المفيدة المقدمة للحمولة

$$P_f = \frac{E^2}{2R_C}$$

الاستطاعة المفيدة المقدمة من طرف التغذية

$$P_D = P_f - P_U = E^2/2R_C - V_S^2/2 \cdot R_C$$

الاستطاعة الضائعة في المقحل

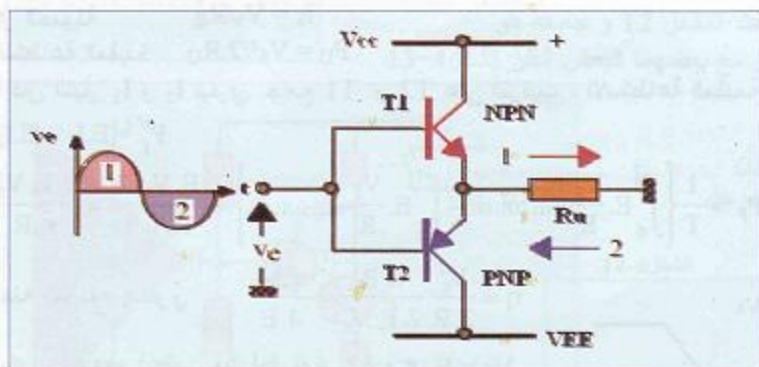
المردود و هو النسبة بين الاستطاعة المفيدة على الاستطاعة الممتصة أو المقدمة من طرف التغذية

$$\eta = V_S^2 / E^2 \quad \text{أي}$$

و من جهة أخرى لسعة العظمى لتوتر الخروج $V_s = E/2$ ، و لتجنب تشوه إشارة الخروج يجب أن نبقي تحت صفة القيمة العظمى و منه $\eta \leq 25\%$

(4) الصنف B :
1-4 / المبدأ :

يستخدم زوج من المقاحل متكاملين ، أي المقحل الأول نوع NPN والمقحل الثاني نوع PNP و يمكن نفس التضخيم و مركبين بجامعة مشتبك أنظر الشكل 7-4



الشكل 7-4

ملاحظة : يسمى هذا التركيب بتركيب دفع و جذب (push-pull)

للحصول على تيار راحة معدوم (النقطة B) أنظر الشكل 4-4 ، يَحصر كل مقحل في نصف دور ، أي يكون المقحل T1 ناقل في النوبة الموجبة لتوتر الدخول ، و المقحل T2 في النوبة السالبة هذا يستدعي استعمال مقحلين متكاملين مع تغذيتين متناظرتين بالنسبة للهيكل ، و منه يُقدم التيار الجاري في الحمولة بالتناوب بين المقحلين T1 و T2 .

4-2 / خاصية التحويل :

نكن β_1 و β_2 تضخيم التيار للمقحل T1 و T2 على الترتيب

المقحل T1 ناقل من أجل E_G موجب و محصور إذا كان سالبا و مشبع من أجل $V_s > E$ لدينا

$$I_C = \beta_1 \cdot I_B \text{ و } V_s = R_U \cdot I_s \approx R_U \cdot I_C$$

$$V_s = R_U \cdot (\beta_1 + 1) \cdot I_B$$

و في المدخل لدينا

$$-e_G + R_G \cdot I_B + V_{BE} + R_U \cdot I_s = 0$$

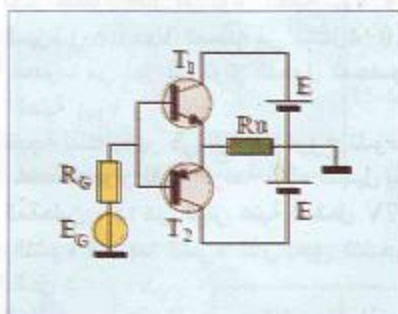
تُهمل التوتر V_{BE} نجد

$$-e_G + R_G \cdot I_B + R_U \cdot (\beta_1 + 1) \cdot I_B = 0$$

$$I_B \approx e_G / (R_U \cdot \beta_1 + R_G)$$

$$V_s = e_G - R_G \cdot I_B$$

المقحل T1 مركب بجامع مشترك ، يكون ناقلًا من أجل النوبات الموجبة و منه .



الشكل 8-4



الشكل 9-4

$$V_s \approx \frac{\beta_1 R_U}{\beta_1 R_U + R_G} e_G$$

T2 ناقل من أجل النوبات السالبة ، بنفس الكيفية نجد .

$$V_S \approx \frac{\beta_2 R_U}{\beta_2 R_U + R_G} e_G$$

إذا كان المقحلان لهما نفس التضخيم β يكون لخاصية التحويل نفس الميل ، و بالتالي تضخيم النوبتين السالبة و الموجبة يكون متناظر، إذا تحقق هذا الشرط تضخم إشارة الدخول بدون تشوه .

3-4 / مردود الصنف B :

$$I_S = V_S / R_U \quad \text{تيار الحمولة}$$

$$P_U = V_S^2 / 2 R_U \quad \text{الاستطاعة المفيدة}$$

إذا كان التيار I_1 و I_2 تيارى جامع $T1$ و $T2$ على الترتيب ، الاستطاعة المقدمة من طرف التغذية

$$P_T = E \cdot I_1 - E \cdot I_2$$

$$P_F = \frac{1}{T} \left\{ \int_0^{\frac{T}{2}} E \cdot \frac{V_S}{R} \sin \omega t \cdot dt - \int_{\frac{T}{2}}^T E \cdot \frac{V_S}{R} \sin \omega t \cdot dt \right\} = \frac{E \cdot V_S}{R \cdot T} \frac{2}{\omega} = \frac{2 \cdot E \cdot V_S}{\pi \cdot R}$$

$$\eta = \frac{V_S^2}{2 \cdot R} \frac{\pi \cdot R}{2 \cdot E \cdot V_S} = \frac{\pi \cdot V_S}{4 \cdot E} \quad \text{و منه المردود يساوي}$$

و يكون المردود أعظمي من أجل توتر الخروج $V_S = E$

أعظم قيمة يصل إليها المردود في الصنف B هي

$$\eta = \pi/4 \approx 78,5 \%$$

4-4 / تشوه التقاطع :

لا تكون الوصلة قاعدة باعث ناقلة إلا إذا كان

توتر الدخول أكبر من توتر العتبة V_{be} ،

الميزة $V_S = f(e_G)$ الممثلة في الشكل 4-10 تبين أن V_S يكون معدوماً من أجل قيم توتر الدخول المحصورة بين توترتي

العتبة V_{be1} و V_{be2} .

نتيجة لذلك يظهر في إشارة الخروج تشوه ملحوظ

خاصة بجوار نقطة الراحة أثناء التبدل بين عمل

المقحلين ، إذا كان توتر عتبة المقحل 0.7V يكون

التشوه هام جداً الشيء الذي يعيق التشغيل في الصنف B

الحل :

للتخلص من هذا النوع من التشوهات نقترح أحد الحلول

و هو التركيب الموضح بالشكل 12-4 الذي نستعمل فيه

ثنائيتين توتر عتبتيهما V_0 يساوي توتر عتبة المقحلين .

المقاومتان R_1 و R_2 لهما قيمتان صغيرتان نسبياً حتى

يتم استقطاب الثنائيات بتيار كافٍ ، الأمر الذي

يجعل نقطة تشغيلهما في المنطقة الخطية و هذا

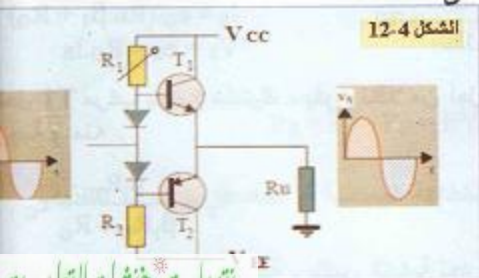
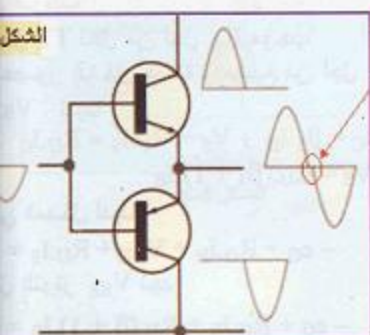
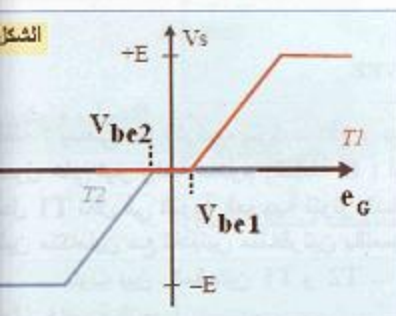
من أجل كل قيمة من قيم توتر الدخول الواقعة

بين $-E$ و $+E$ ، عملياً تستعمل الثنائيات التي يكون

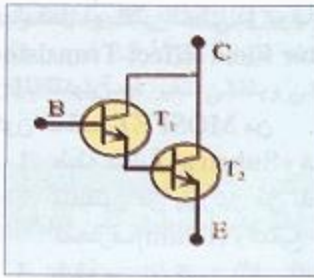
توتر عتبتها أكبر من توتر عتبة المقحلين ،

تكون هذه الأخيرة موصولة (ناقلة) دوماً و تقدم تيار

راحة I_0 ضعيف .



(5) تركيب دارلينغتون (Montage Darlington) :



الشكل-4-13

يحتوي تركيب دارلينغتون على

مقحلين مركبين كمايلي : يربط باعث المقحل T1

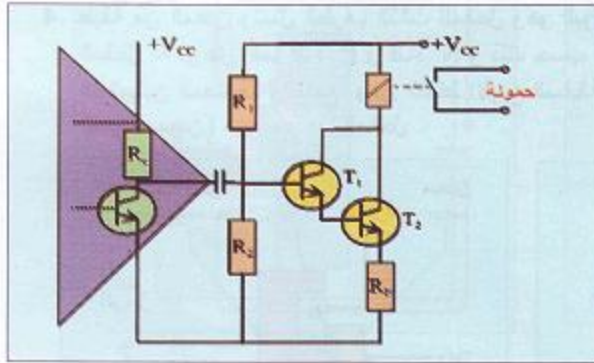
بقاعدة المقحل T2 و جامع المقحل T1

بجامع المقحل T2 و هو بذلك يمثل مقحل قاعدته قاعدة

المقحل T1 و باعته باعث المقحل T2 و جامعه هو

جامع المقحلين مربوطين مع بعضهما البعض أنظر الشكل-13

مثال



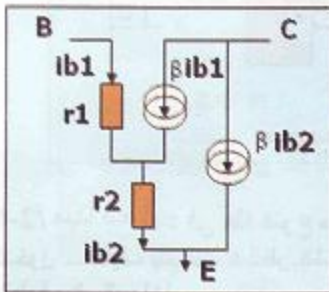
الشكل-4-14

إستعمال تركيب دارلينغتون

في تضخيم إشارة تحكم مرحل

2-5/ التركيب المكافئ :

نشاط



إذا علمت التركيب المكافئ لتركيب دارلينغتون الموضح بالشكل-4-15

و أن للمقحلين الوسائط الهجينة التالية $r_1 : \beta_1$ و $r_2 : \beta_2$

1- أوجد الوسائط الهجينة للمقحل المكافئ ؟

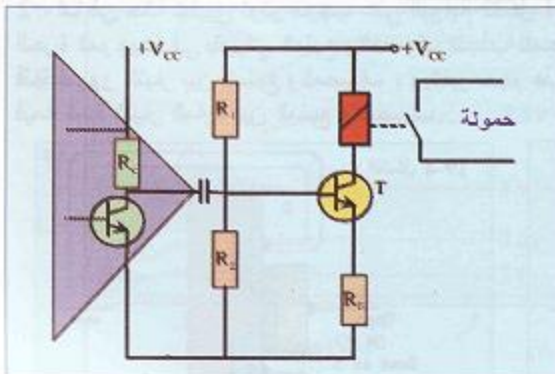
جواب مختصر

تضخيم التيار $\beta_D = \beta_1 \cdot \beta_2 + \beta_1 + \beta_2$

مقاومة الدخول $r_D = r_1 + \beta \cdot r_2$

ملاحظة : $r_1 = h_{11}$ و $\beta_1 = h_{21}$ بالنسبة للمقحل T1 و نفس الشيء

بالنسبة للمقحل T2



الشكل-4-16

نتيجة

تركيب دارلينغتون هو مضخم

بجامع مشترك بملك تضخيم كبير

في التيار و مقاومة دخول معتبرة

لذلك فهو يستعمل في تضخيم الإستطاعة

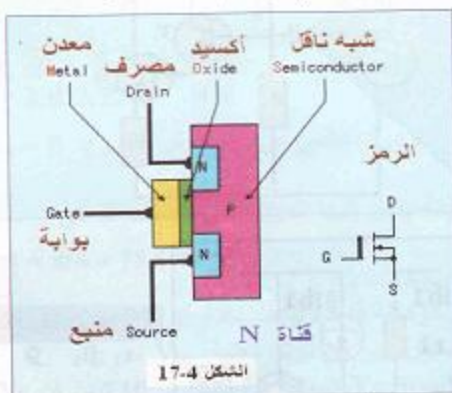
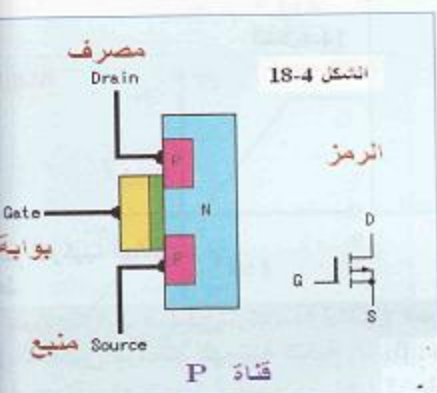
(6) المقل ذو الأثر الحقلّي ذو بوابة معزولة :

MOSFET (Metal Oxide Semi-conductor Field Effect Transistor)

6-1/ التكوين :

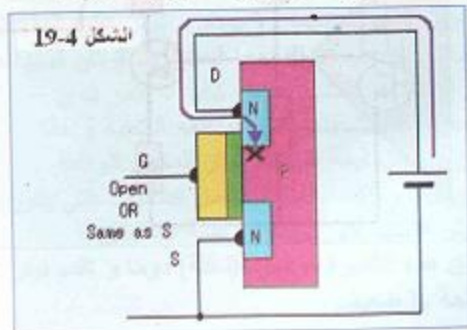
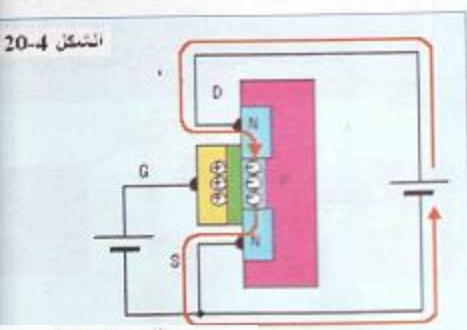
تتكون المفاحل MOSFET من

1. طبقة سفلية Substrat وهي إما من النوع N الشكل 4-17 أو من النوع P الشكل 4-18
2. منطقتين من بلورتين من نفس النوع بعكس الطبقة السفلية ويمثلان طرفين من أطراف المقل
3. المصريف (Drain) والمنبع (Source) .
4. طبقة من الأكسيد (ثاني أكسيد السليكون SiO_2) وهي مادة غير موصلة للتيار الكهربائي (عازل)
5. طبقة من المعدن وتمثل الطرف الثالث للمقل وهو البوابة (Gate) ونجد أيضا من الشكل أن المقل له نوعان هما قناة P وقناة N وذلك حسب اختيار نوع الطبقة السفلية والبلورتين الجانبيتين المصريف والمنبع. ومن النقاط الأربع السابقة نكون قد عرفنا الجزء MOS (شبه ناقل أكسيد - معدن) من اسم هذا المقل .



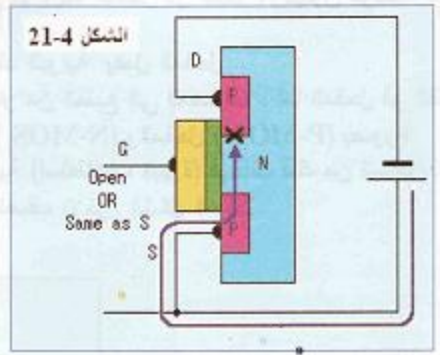
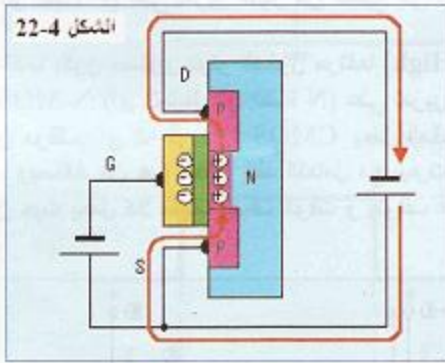
6-2/ مبدأ العمل : في هذا النوع من المفاحل يتم التحكم في تيار الخروج عن طريق توتر (المجال الكهري الدخول .. فكيف يتم ذلك ؟ أنظر الشكل 4-19 حيث يتم توصيل المصريف بالطرف الموجب للبطارية والم بالطرف السالب لها.

- 1- في حالة عدم تطبيق أي توتر على البوابة فإنه لا يمر أي تيار بين المنبع والمصريف أنظر الشكل 4-20
- 2- أما في حالة تطبيق توتر موجب على البوابة الشكل 4-20 نلاحظ أن (المقل نوع قناة N) الإلكترونات الحرة الموجودة في بلورتي المنبع والمصريف تنجذب للمجال الكهربائي الموجب الناشئ عند البوابة مكونة قناة لمرور التيار بين المنبع والمصريف ، ويتغير حجم هذه القناة تبعاً لقوة المجال الكهربائي وبالتالي تتغير قيمة شدة التيار المارة بين المنبع والمصريف.



3- في حالة تطبية توتر سالب على بوابة المقفل نوع القناة P الشكل 4-22 نلاحظ أن الفجوات الموجودة في بلوري المنبع والمصرف تنجذب للمجال الكهربائي السالب الناشئ عند البوابة مكونة قناة لمرور التيار بين المنبع والمصرف. ويتغير حجم هذه القناة تبعا لقوة المجال الكهربائي وبالتالي تتغير قيمة شدة التيار المارة تبعا لذلك .

ملاحظة : وجود مادة الأوكسيد (العازلة) بين البوابة وبقيّة المقفل فإن التيار لا يمر بينهما ، وفقط يتم التحكم في التيار المار بين المنبع والمصرف عن طريق التوتر (المجال الكهربائي) المطبق على البوابة.



3-6 الخاصة :

تعطي خاصية المقفل بالعلاقة التالية

$$I_D = I_{DSS} (1 - V_{GS}/V_T)^2$$

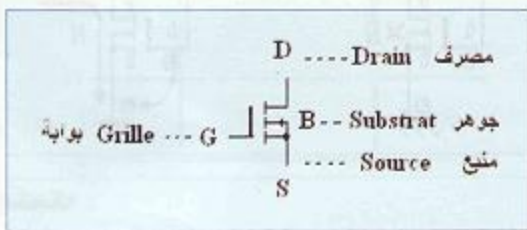
حيث يمثل I_{DSS} تيار المصرف الأعظمي و

V_T أو V_P توتر القبض

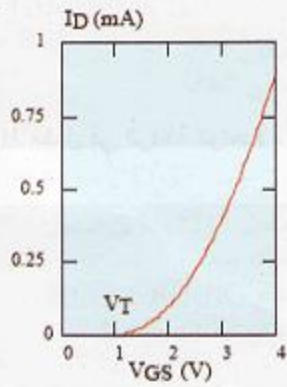
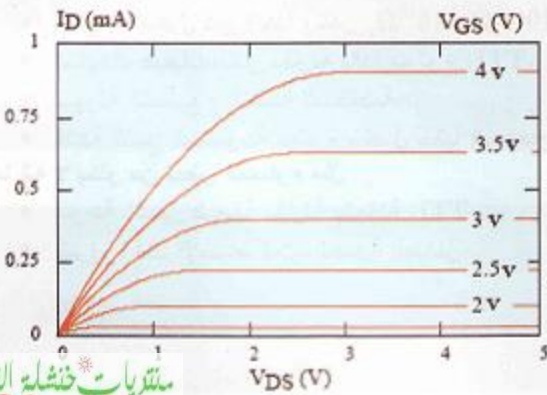
(Tension de pincement)

ملاحظة :

المقفل نوع قناة N



الشكل 4-23



MOSFET/4-6 المتعم (CMOS) : مصطلح CMOS هو اختصار للجملة

Complementary Metal Oxide Semi-conductor Field Effect Transistor

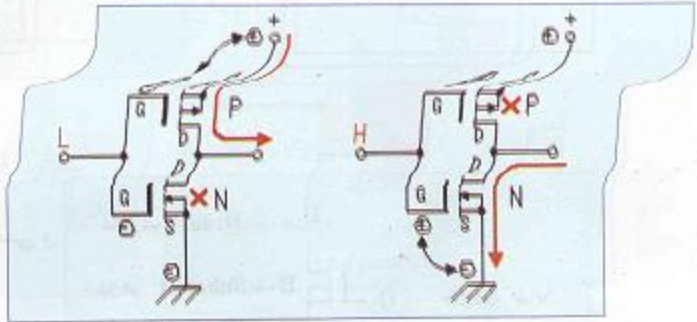
وهو عبارة عن دائرة تجمع بين مقحليين من نوعين مختلفين قناة P و قناة N ويكون عمله كالآتي :

1- عندما يكون مستوى توتر الدخول منخفض (LOW) عند البوابة يعمل المقحل P-MOS FET (أي المقحل ذو القناة P) على تمرير التيار من المنبع إلى المصرف ، أما المقحل ذو القناة N فيكون موقف

2- و عندما يكون مستوى توتر الدخول مرتفعا (High) عند البوابة يعمل المقحل

N-MOS FET (أي المقحل ذو القناة N) على تمرير التيار من المنبع إلى المصرف ، أما المقحل ذو القناة P فيكون موقف. أي أنه في دائرة CMOS يعمل المقحل (N-MOS) والمقحل (P-MOS) بصورة متناوبة. ويستفاد من هذه الحالة عند التعامل مع تيارات عالية (إستطاعات كبيرة) فيخفف ذلك من تسخين المقحليين حيث يعمل كلا منهما نصف الوقت و يتوقف في النصف الآخر. الشكل 4-26

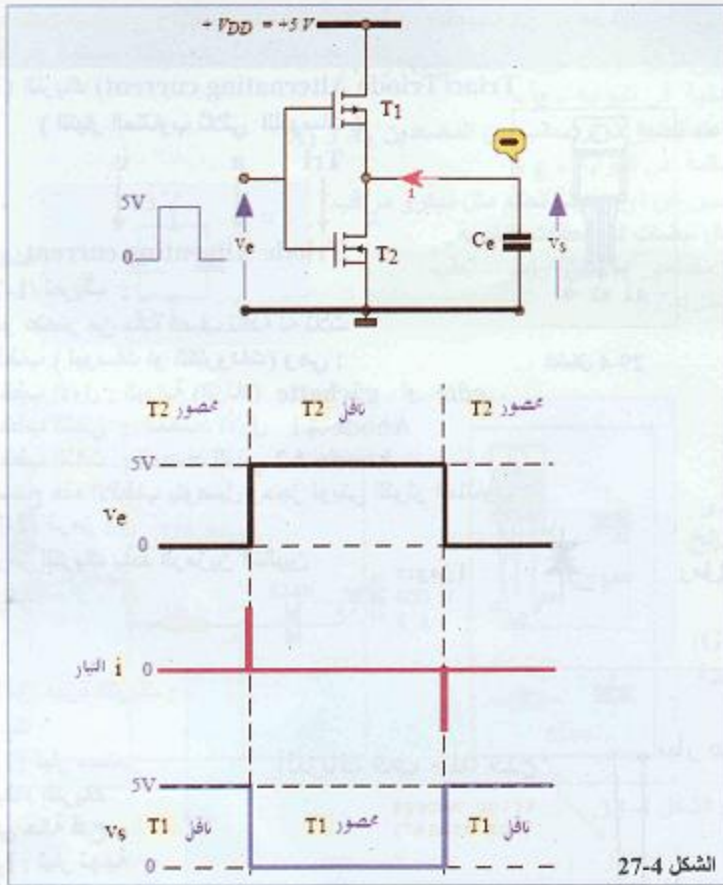
الشكل 4-26



6-5/ استعماله :

تدخل المقاحل من نوع MOSFET في معظم الدارات الحديثة وخصوصا في بناء الدارات المدمجة والدارات الرقمية و ذلك لما تتميز به من

- مقاومة الدخول كبيرة جدا وتقدر $10^{10} \Omega$ أو $10G \Omega$.
- إستهلاك ضعيف للتيار مقارنة بالدارات نوع TTL.
- سهولة التصنيع و التكلفة المنخفضة .
- كثافة الدمج المسموحة معتبرة ، تصل حاليا إلى دمج 10^7 مقحل في الرقاقة الواحدة .
- كما أنه لا يخلو من بعض المساوئ مثل
- سرعة التبديل ضعيفة مقارنة بالعائلة TTL .
- ضرورة أخذ الإحتياط اللازم لحماية المداخل .



نشاط

ما هو الفرق بين المقاحل ثنائية القطبية و المقاحل ذات الاثر الحقلّي TEC من ناحية :

- التحكم
- ممانعة الدخول
- الإستهلاك في الطاقة
- الإستعمال

بحث

قارن بين المقحل 2N2222 و المقحل 2N3796 من ناحية الخصائص الكهربائية

أستعن في بحثك بمايلي :

- كتاب الصانع (DATA BOOK)
- الشبكة العنكبوتية Internet

الاشكال المطروح : التضخيم السكوني لا يمكن استعماله في التحكم مباشرة في حمولة في المتناوب .
فما هو العنصر الذي يمكن له القيام بهذا الدور ؟

(7) الترياك (Triode Alternating current) :

(التيار المتناوب ثلاثي اللبوسات)

Tri a c
↓ ↓ ↓
Triode Alternating current

1-7/ تعريف :

هو عنصر من مادة نصف ناقلة له ثلاث

أقطاب (لبوسات او الكترودات) وهي :

القطب الاول : البوابة (الزناد) *gâchette* او *gâte*

القطب الثاني : المصعد الاول Anode A1

القطب الثالث : المصعد الثاني Anode A2

تسمح هذه الأقطاب بتوصيل وحجز نوبتي التوتر المتناوب

2-7/ الرمز :

يرمز للترياك بإحد الرمزين التاليين



رمز 2



رمز 1

3-7/ ميزة الترياك :

حيث

I_L : تيار مستمر

لبقاء الترياك

في حالة قدح

I_H : تيار نهاية

قدح الترياك

التيار في حالة قدح

triac amorcé
("on state")

تيار عكسي

تيار مباشر

triac désamorcé
("off state")

التيار موقف

تيار عكسي

الشكل 4-31

ملاحظة : من خلال الميزة نلاحظ أن الترياك يمكن أن
يُوصل (ينقل التيار) في الاستقطاب المباشر والاستقطاب
العكسي .

• تطبيق توتر موجب بين المصعدين A_1 و A_2

مع إعطاء نبضة موجبة أو سالبة في البوابة « g »

• ويقدح الترياك أيضا عند تطبيق توتر سالب بين المصعدين A_1 و A_2

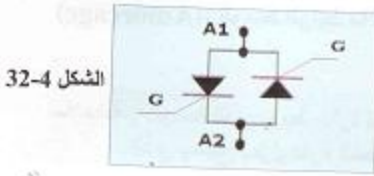
مع إعطاء نبضة موجبة أو سالبة في البوابة « g »

• يمكن للنبضات أن تصدر عن أي وسيلة تحكم مثل ميكرو مراقب

آلي مبرمج .. إلخ وذلك بإرسال نبضات في لحظات مناسبة .

ملاحظة : الترياك يعمل عمل مقداحين مركبين رأسا - لعقب

و ذلك حسب ما يظهر في الشكل 32-4



الشكل 32-4

7-5 / الاستعمال :

يُستعمل الترياك لتغذية حلقات

التسخين ، الأجهزة الضوئية

، المحركات الصغيرة التي تغذى

بتوترات متناوبة مضبوطة .. إلخ

مثال: التركيب عبارة عن درارة

مدينة لمدرج ضوئي

(Gradateur de lumière)

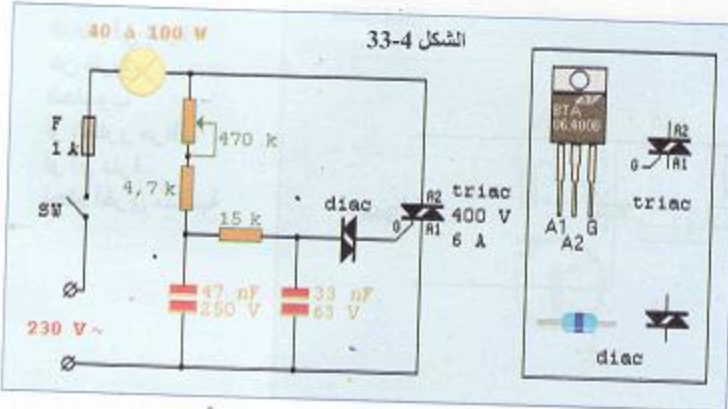
الدارة مكونة من مقاومة متغيرة

و مكثفة موصولة مع الدياك

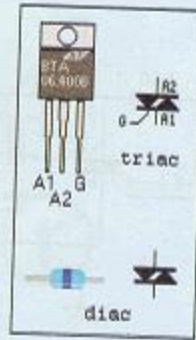
تسمح بالحصول علي فرق

الطور اللازم للتحكم

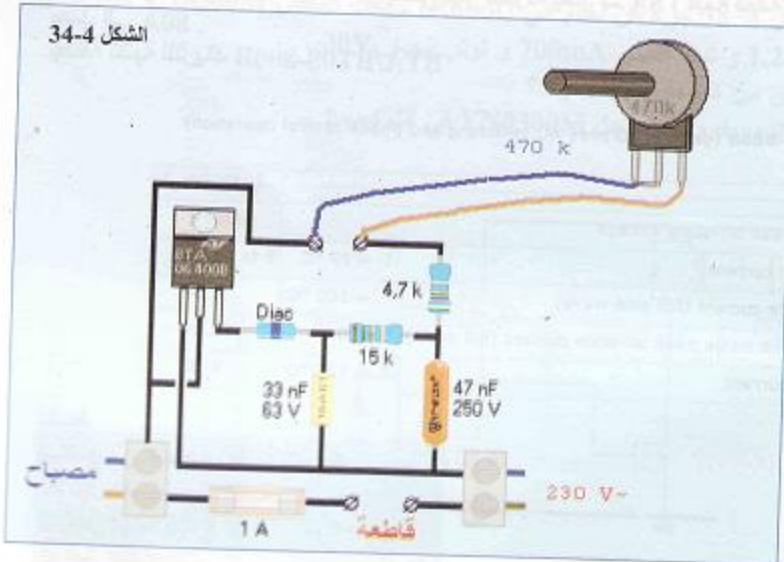
في تغير شدة إضاءة المصباح الشكل 33-4.



الشكل 33-4



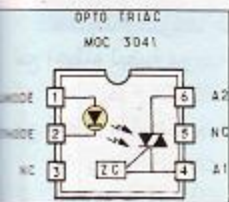
الشكل 34-4



الشكل 34-4 يبين تجسيد

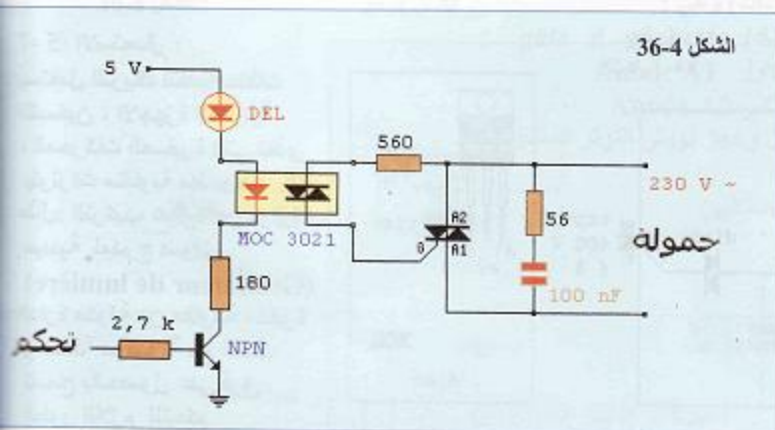
المثال السابق باستعمال

المركبات الحقيقية



(8) الترياك الضوئي Opto - triac
لاستعمال الترياك في التبديل يفضل الاستعانة بالترياك الضوئي
إذ يكفي تطبيق مستوى منخفض لتوتر موجب على الثنائي الضوئي (LED)
للتحكم في الترياك الضوئي ، أي عند اشتعال الثنائي يقدح الترياك
(Amorçage) ، الوسط الرابط ما بين الثنائي و الترياك هو الضوء .
الشكل 4-35

ملاحظة : الوسط الذي يربط دائرة التحكم بدارة الإستطاعة هو الضوء ، الشيء
الذي يسمح بعزل دائرة التحكم عن أي تأثير محتمل من دائرة الإستطاعة



مثال
التحكم في إنارة
عن طريق
الحاسوب
أو المكرو مراقب
أو أي دائرة
تحكم أخرى مناسبة

يتحمل هذا النموذج توترات قد تصل إلى 800 v يتم التحكم فيه بتيار بوابة i_{g1} الذي يمكن أن يتراوح ما بين 5 mA إلى 50 mA ، كما يمكنه ان يعطي تيار حمولة يقدر بـ 8 A (قيمة فعالة) وفي نقاط غير متركزة قد يصل إلى 80 A .

بطاقة تقنيّة للترياك BTA/BT08-800B

Triac BTA/BT08-800B (general purpose AC switching and phase control operation)

الرمز	المعنى	القيمة	الوحدة
V_{DRM}	Repetitive peak off-state voltage	800 V	
I_{GT}	Gate trigger current	$T_J = 25^\circ C$ 5 to 50 mA	
$I_{T(RMS)}$	RMS on-state current (full sine wave)	$T_J = 100^\circ C$ 8 A	
I_{TSM}	Non repetitive surge peak on-state current (full cycle)	$t = 20 ms$ 80 A	
I_{GM}	Peak gate current	$T_J = 125^\circ C$ 4 A	

نشاط

إستنتاج من البطاقة التقنيّة للترياك

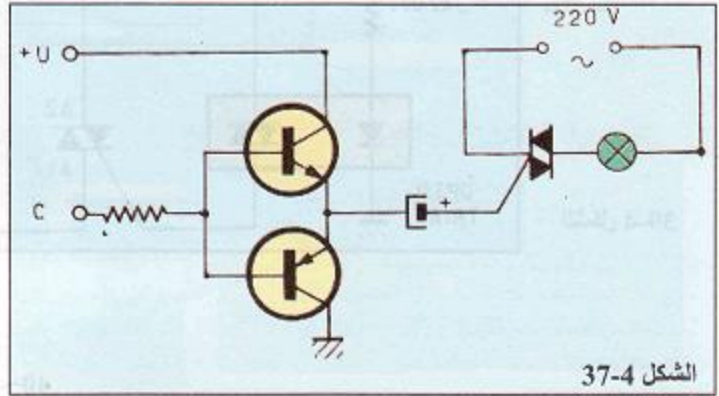
- 1- تيار التحكم
- 2- تيار نهاية القدح
- 3- تيار القدح
- 4- ماذا يمثل التيار 80A
- 5- ماذا تستنتج

تمارين

تمرين 01 :

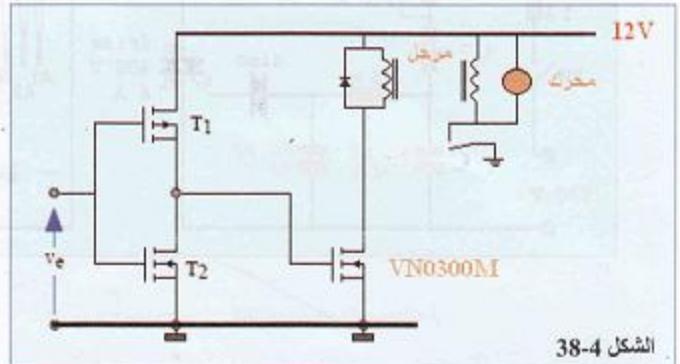
ليكن التركيب الموضح بالشكل 4-37

- 1- ماذا تمثل الإشارة عند النقطة C ؟
- 2- ماهو دور المقحلين في هذه الحالة ؟
- 3- هل من الضروري تحسين الإشارة عند مخرج المقحلين علل ؟
- 4- ماذا يمثل المصباح في التركيب ؟

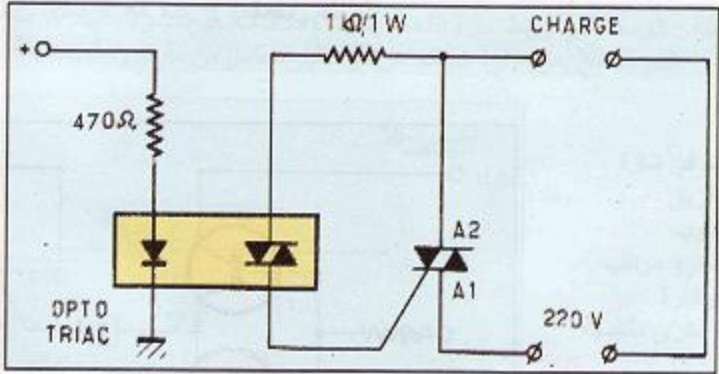


تمرين 02 :

- يمثل التركيب الموضح بالشكل 4-38 جزء من نظام آلي (Robot) ، يملك المقحل VN0300M مقاومة r_{DS} في حالة العبور تقدر بـ 1.2Ω و تيار أقصى $700mA$ و توتر إنهيار $30V$.
- 1- ماذا يمثل التركيب المكون من المقحلين T_1 و T_2 ؟
 - 2- اشرح باختصار الدور الذي يقوم به المقحل VN0300M في التركيب ؟

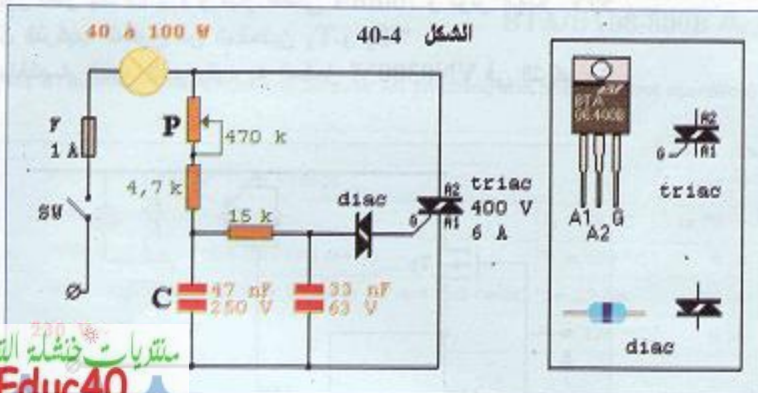


- 1- ينقسم التركيب إلى جزئين حددهما مع إختيار الإسم المناسب لكل منهما ؟
- 2- ماهي الفائدة التي يقدمها هذا النوع من التركيبات ؟
- 3- هل بإمكانك تطوير هذا التركيب من ناحية التحكم ؟ ماذا تقترح ؟



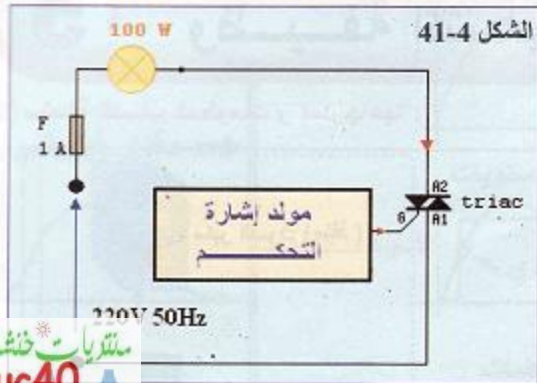
الشكل 4-39

- 1- ماذا يمثل
- 2- ماهي فائدته
- 3- ماهو دور الخلية C-P



الشكل 4-40

تمرين 05 :



يُغذى مصباح يحمل المعلومات التالية

220V 50Hz بمدرج أنظر الشكل 41-4

1- أحسب القيمة الفعالة للتيار الذي يجب أن

يتحملة الترياك ؟

2- نبضة التحكم في زناد الترياك متأخرة بـ

5ms بالنسبة لبداية كل نوبة

- مثل بيانيا التوتر بين طرفي

المصباح بدلالة الزمن t

- ثم استنتج القيمة الفعالة للتوتر

المطبق على المصباح ؟